

PIV에 의한 흡입수조내 흡입관 주위의 유동특성에 관한 연구

최종웅* · 김정환* · 김경엽** · 김유택*** · 이영호****

A Study on the Flow Characteristics around Intakes within a Sump by PIV

J. W. Choi*, J. H. Kim*, K. Y. Kim**, Y. T. Kim***, Y. H. Lee****

Key Word: PIV(입자영상유속계), Sump(흡입수조), Free Surface(자유표면), Front Side-wall(옆벽), Back-wall(뒷벽), Swirl(선회류)

ABSTRACT

The head-capacity curves for pumps developed by the pump manufacturer are based on tests of a single pump operating in a semi-infinite pool with no nearby walls or floors and with no stray currents. Hence, flow into the pump suction is symmetrical with no vortices or swirling. Pump station designers rely on these curves to define the operating conditions for the pump selected. However, various constraints such as size, cost, and limitations on storage time require walls, floors, and pump intakes to be close proximity to each other. From this background, the authors are carrying out a systematic study on the flow characteristics of intakes within a sump found in pump stations. Model pump intake basin is designed and PIV is adopted as a measuring tool to capture the instantaneous flow patterns. Special attention is paid to investigate the flow patterns near the free surface, side-wall, and back-wall due to different clearances from back-wall to vertical intake pipe. Moreover, the locations and patterns of the various types of vortices that were found in the examinations are discussed.

1. 서 론

흡입수조내 흡입관 주위에서 발생하는 와는 펌프의 성능 저하와 불안정한 운전상태 그리고 그로 인한 펌프의 유지 보수에 많은 비용을 필요로 하는 일이 발생한다. 흡입부에서 침전물이나 공기를 동반한 흡입이

없을 때의 설계가 가장 이상적인 설계이며, 그 때 펌프의 작동은 원활하게 된다. 그러나 수위가 임계치 이하로 저하하면 자유표면으로부터 와가 발생하게 된다. 이러한 와들은 강한 공기의 흡입을 동반하며, 진동, 캐비테이션 그리고 펌프의 효율을 저하시킨다. 또한, 흡입수조의 바닥과 옆벽으로부터 발생하는 와는 침전물의 흡입을 동반한다. 만약 물 속에 이러한 와들이 존재한다면, 이것은 흡입관 주위에서 선회류를 유발시키며 펌프 효율을 떨어뜨리는 원인이 된다. 특히, 대형 펌프에서 이와 같은 유동환경은 심한 진동, 불안정한 운전상태를 유발하며, 극단적인 경우에는 펌프의 정지

* 한국해양대학교 대학원

** 한국산업기술대학교 기계공학과

*** 한국해양대학교 기관시스템공학부

**** 한국해양대학교 기계·정보공학부

E-mail : lyh@pivlab.net

에까지 이른다.

1984년에 Padmanabhan과 Hecker⁽¹⁾는 흡입수조에 발생하는 와의 형태를 정의하여 흡입수조의 축척비율 (1:1, 1:2, 1:4)에서 발생하는 와의 형태를 프루드수에 의하여 분류하였다. 그들은 이러한 축척비율인 스케일 효과에 의한 와의 발생을 연구하여, 스케일 효과가 와의 발생에 중요한 영향을 미치지 않는다는 사실을 발견하였다. 1998년에 Rajendran⁽²⁾ 등은 사각 채널안의 수직 흡입관을 포함한 흡입수조 내의 3차원 난류유동을 수치 해석하여 그 결과를 실험과 비교 분석하였다. 2001년에 Lee⁽³⁾는 흡입수조내의 자유표면과 자유표면 아래에서 발생하는 와를 가시화 하였다. 이처럼 많은 연구자들에 의해 흡입수조의 설계 등에 관한 다양한 연구가 진행되고 있지만⁽⁴⁾⁻⁽⁷⁾, 정성적인 연구가 대부분이며 정량적인 연구는 전무한 실정이다. 이러한 배경으로 본 연구는 흡입부에서 공기의 흡입과 선회류를 방지하기 위해서 본질적으로 필요한 와의 구조, 위치, 그리고 와도에 대한 정량적인 데이터를 얻기 위하여 뒷벽과 흡입관의 거리에 따른 자유표면, 옆벽, 그리고 뒷벽 부근에 대한 유동패턴을 PIV기법을 적용하여 실험하였다. 또한, Hacker가 정의한 자유표면에서 발생하는 와의 종류를 본 실험의 프루드수에 따라 분류하여 그 특성을 조사하였다.

2. 실험장치 및 방법

2.1 실험장치

Fig. 1은 본 실험에서 사용한 실험 장치도를 나타내고 있다. 가로 2m, 세로 1m, 폭이 1m인 대형수조 속에 수직 흡입관을 갖는 흡입수조를 만들어 설치하였다. 흡입수조는 내부의 유동장을 가시화 하기 위해 투명아크릴로 제작하였으며, 흡입수조 내의 흡입관으로 인한 산란광을 최소화하기 위하여 검은색 칼라 시트라이트지를 사용하였다. 흡입수조내에서 흡입관까지 균일한 유입을 위해 정류판과 다공판을 설치하였고, 조망장치로는 최대 5W출력의 연속광 Argon-Ion 레이저를 이용하였으며, 원통형 렌즈를 통한 시트라이트는 두께 2mm 내외의 2차원 평면조명으로 유동장에 직접 조사하였다. 작동유체로는 상온의 청수(15°C)를 이용하였다. 추적입자는 송화가루를 이용하였으며, 유동장의 기록을 위하여 CCD카메라(SONY사, XC77RR) 및 영상 입력기기를 배치하였다. Fig. 2는 실험에 사용된 흡입관 직경(D), 흡입관과 뒷벽(back-wall) 사이의 거리(Cw), 흡입구에서 수면까지의 거리(Sh), 흡입수조 바닥과 흡입구 사이의 거리(Fh)를 갖는 흡입수조의 치수 정의도이다. 수조의 너비는 2.5D이며, 길이는 13D이다. 실험조건과 실험제반장치는 Table 1과 같다.

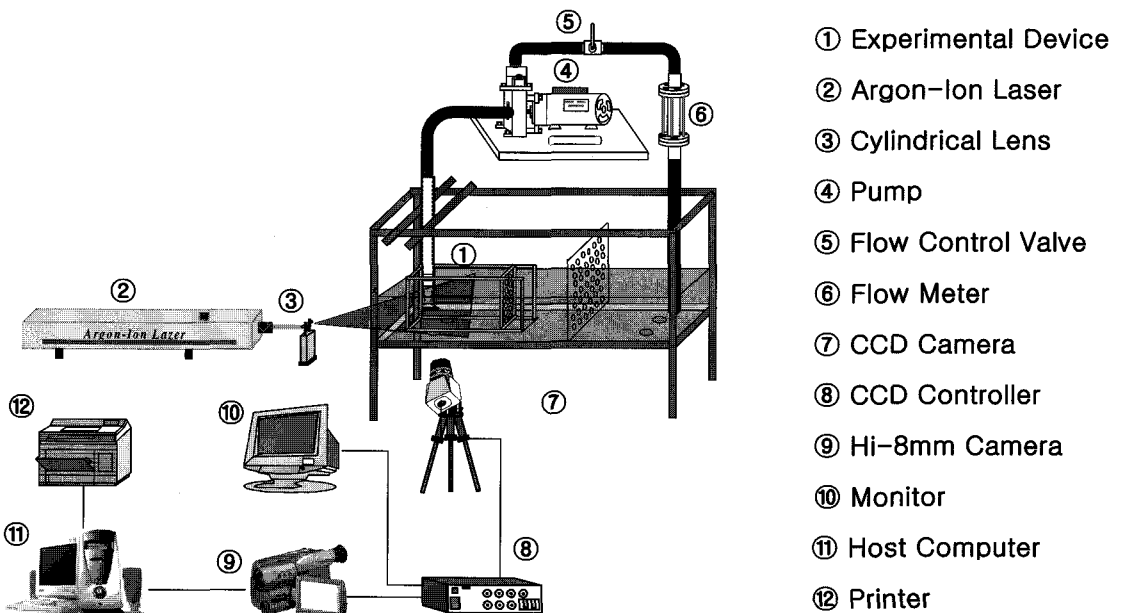


Fig. 1 Schematic view of the PIV system

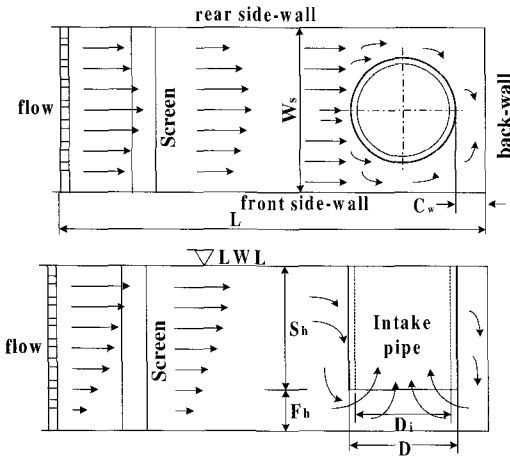


Fig. 2 Dimensions and flow patterns in the sump

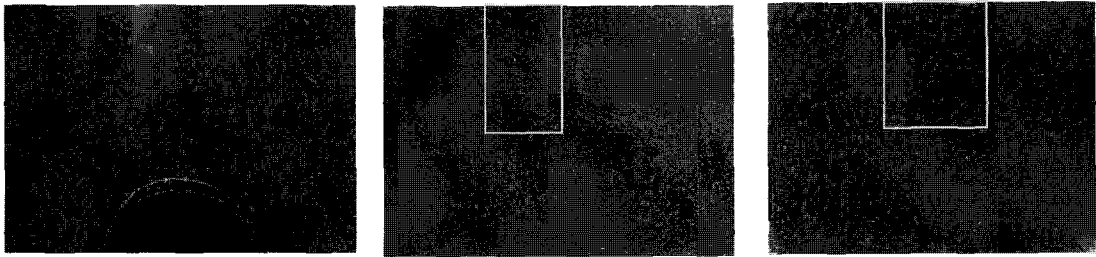
Table 1 Experimental conditions and devices

	Item	Specification
Experimental Conditions	Intake Pipe Outer Diameter(D)	50mm
	Intake Pipe Inner Diameter(D _i)	40mm
	Sump Width(W _s)	2.5 D
	Intake Pipe to Back Wall Clearance(C _w)	1.25 D, 1.0 D, 0.75 D, 0.5 D
	Intake Pipe Submergence(S _h)	1.0 D
	Intake Pipe to Floor Clearance(F _h)	1.0 D
	Sump Length(L)	1.3 D
Visualization Equipments	Image Board	Miro-Video DC30 plus
	Light Source	5W Argon-Ion Laser
	Sheet Light	Cylindrical Lens
Measuring Conditions	Working Fluid	Tap Water
	Temperature	15°C
	Particle	Pine Pollen
Image Processings	Host Computer	Pentium III PC (500MHz)
	Calculation Time	30 s/frame
	Frame number for The Time-mean	200 Frames
	Identification Method	Two-Frame Gray-level Cross Correlation Algorithm
	Ratio of Error Vectors	less 1%/frame

2.2 실험 방법

본 가시화 실험에 있어서는 형성된 유동장이 충분히 발달하면 약 70ml정도 입자를 선별한 다음 정진기를 방지하기 위하여 계면 활성제를 소량 혼합하여 계측 직전에 수조에 투입하였다. 자유표면, 옆벽, 그리고 뒷벽 근처에 대하여 뒷벽으로부터의 흡입관의 위치에 따른 4가지 조건(1.25 D, 1.0 D, 0.75 D, 0.5 D)에 대하여 실험을 행하였으며, 유량은 0.0013m³/s, 관내 유속은 1.03m/s (레이놀즈수=3.6×10⁵)으로 일정하게 유지하였다. 유동장에서 획득한 영상은 다시 재생 과정을 거쳐 영상처리 장치에 입력된다. 입력된 유동장은 아날로그 신호를 2차원의 디지털 영상정보로 바꾸어 주는 역할을 하는 영상 입력장치, Motion-JPEC 보오드(Miro-Video DC30plus, 24비트, RGB256 color)⁽⁸⁾를 사용하여 영상을 호스트 컴퓨터에 저장하였으며, 각종 전처리 조작은 전용의 처리 소프트웨어(FlowInside 3.0)를 이용하였다.

Fig. 3은 자유표면, 옆벽, 그리고 뒷벽 근처에서의 입자의 순간영상을 나타낸 것이다. 속도벡터 추출을 위한 유동장의 영상처리에는 전처리 과정이 필요하며 다양한 기법들이 이용된다. 이 과정으로 잡음제거, 회전보정을 거친 다음 2차화된 영상으로 탐색반경을 결정한 후에 유동장의 거동특성을 관찰하여 상관영역을 설정한다. 전처리 과정 중에 가장 큰 비중을 차지하는 것은 잡음제거에 있어 큰 효과를 얻을 수 있는 배경제거이다. 이것은 계측영역에서 입자를 제외한 고정물체를 제거하여 영상의 불필요한 부분을 최소화하며 처리 영상에 포함된 노이즈를 제거하기 위한 것이다. 이를 위하여 연속된 200개의 원시 영상의 계조치(gray level)를 산술 평균한 다음, 실제로 처리하고자 하는 순간의 유동장으로부터 감산하는 방법을 택하였다. 잡음이 제거된 영상에 대해서 계측영역내 직선 윤곽선을 이용하여 CCD카메라의 위치에 대한 회전보정을 행하였다. 전처리가 끝나면 계산영역을 설정하고 장애물처리를 하여 계조치 상호상관법을⁽⁹⁾ 이용한 동일입자 확인을 실시하였다. 계조치 상호상관법은 상호상관계수를 이용하여 최대 상관계수의 위치를 속도벡터의 중점좌표로 정하는 방법으로 이 방법을 적용할 때 탐색반경(SAR)과 상관영역(CAS)의 설정은 속도벡터의 신뢰성 뿐만 아니라 계산시간의 단축에도 결정적인 영향을 미친다. 속도벡터의 격자수는 각각의 조건에 대해 달리 하였으며, 탐색영역의 반경은 8픽셀로 하였다. 상관영역의 크기는 41픽셀이며, 하나의 순간유동장에 대한 처리시간



(a) Free surface (b) Front side-wall (c) Back-wall

Fig. 3 Examples of the instantaneous original images ($W_s:2.5D$, $C_w:1.25D$, $Sh:1D$, $Fh:1D$)

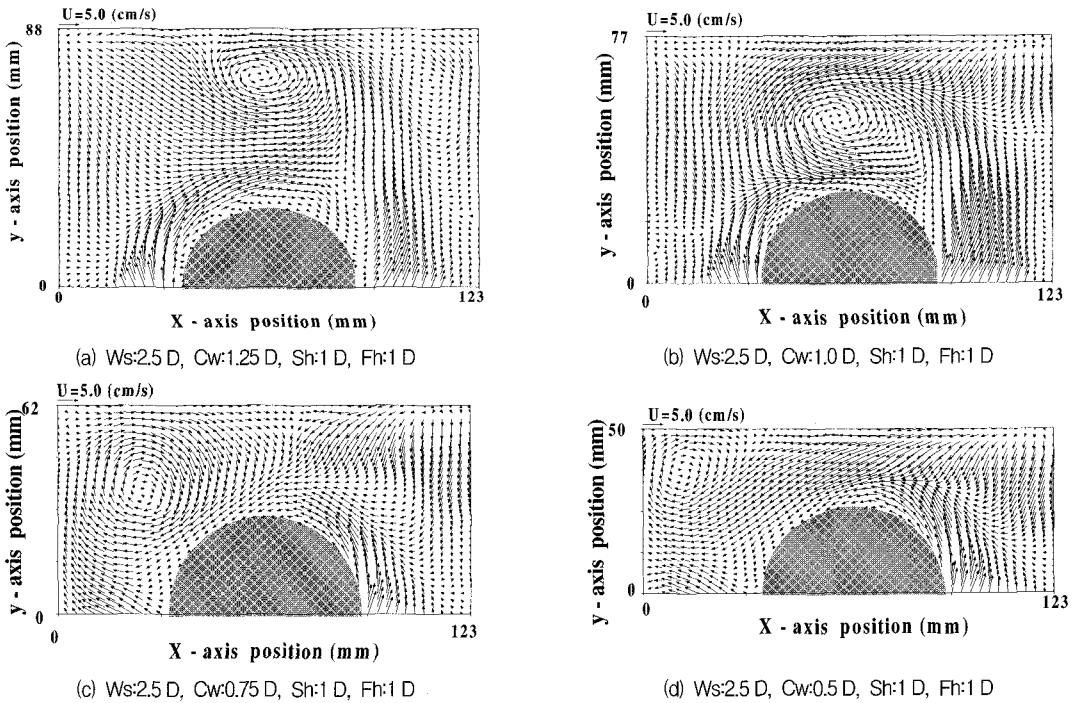


Fig. 4 Time-averaged velocity vectors around the free surface

은 실험에 사용된 Host Computer(Pentium III 500Mz)에서 약 30초정도가 소요되었다. 원하는 영상을 얻기 위해 200개의 영상을 순차적으로 처리한 다음 산술평균하였다. 후처리 과정에서는 기록된 영상의 화질에 따라 발생한 고유의 에러성분인 이상치를 판별하여 과오백터를 제거하는 에러제거, 격자점 재배치, pixel 단위를 m/s로 바꾸는 단위환산 등을 수행하였다.

3. 결과 및 고찰

Fig. 4~6은 여러 조건에 대하여 자유표면, 옆벽, 그

리고 뒷벽 근처에 대한 200개 데이터의 시간 평균속도백터를 각각 나타낸 것이며, 이들 그림으로부터 와의 생성위치와 크기를 알 수 있다.

Fig. 4는 유동장의 하부에서 촬영한 C_w 의 변화에 따른 평균속도백터를 보인다. 흡입관과 뒷벽과의 거리가 가까울수록 와가 한쪽 모서리에서 발생하는 것을 관찰할 수 있다. 또한 뒷벽으로부터 흡입관의 위치가 1.25D, 1.0D 떨어져 있을 때는 와가 반시계 방향으로 회전하였으나, 0.75D, 0.5D에서는 시계 방향으로 와가 발생하는 것을 관찰할 수 있다.

Fig. 5는 유동장의 옆벽에서 촬영한 C_w 의 변화에

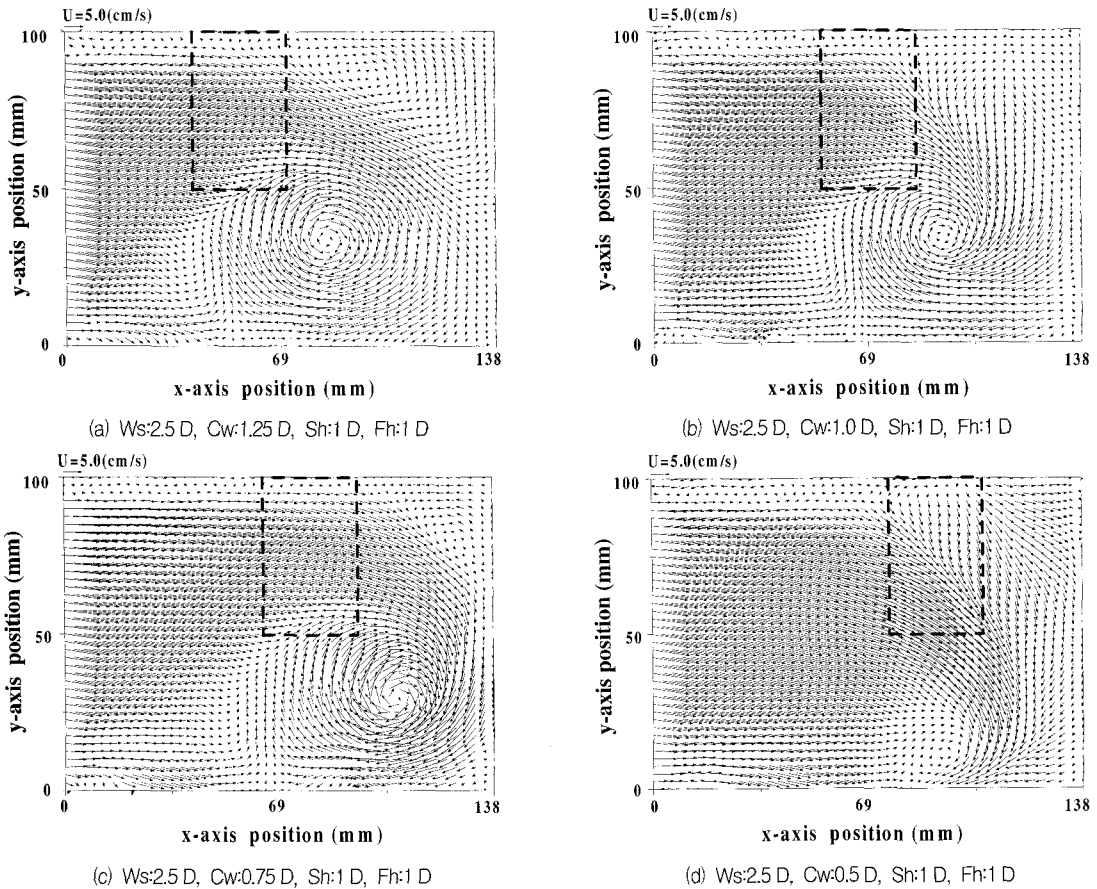


Fig. 5 Time-averaged velocity vectors in the front side-wall

다른 평균속도벡터이다. 옆벽에서 발생한 와는 흡입관 중심부에서 발생하지 않고, 흡입관의 한쪽 모서리 아래 부분에서 발생하는 것을 볼 수 있다. 그리고 뒷벽으로부터 흡입관의 위치가 0.5D 이상 일 때는 와의 형태가 뚜렷하였으나, 0.5D 때는 뚜렷하게 나타나지 않았다.

Fig. 6은 유동장의 뒷벽에서 촬영한 Cw의 변화에 따른 평균속도벡터이다. 뒷벽에서 흡입관의 거리가 1.25D, 1.0D일 때는 와가 발생하지 않았으나, 0.75D, 0.5D일 때는 흡입관 주위에서 발생하는 선회류에 의해 와가 흡입관 아래쪽 모서리로 치우쳐 발생하는 것을 볼 수 있었다. Fig. 4, 5, 6을 비교해 보면 옆벽 부근에서 발생한 와가 자유표면, 그리고 뒷벽 부근에서 발생한 와보다 그 형태가 뚜렷하게 나타나는 것을 알 수 있다.

Fig. 7은 Padmanabhan과 Hecker⁽¹⁾가 정의한 일반적으로 자유표면에서 발생하는 와의 형태를 분류한 것이며, Fig. 8은 Fig. 7의 자유표면에서 발생하는 일반적인

와의 형태를 본 실험에서 구한 프루드 수($Fr = u/\sqrt{gs}$)에 따라 본 실험의 자유표면에서 발생하는 와의 형태를 나타낸 그래프이다. 프루드 수가 0.3일 때는 흡입관 주위에서 부분적인 공기를 동반한 공기 흡입와가 발생하였으며, 프루드 수가 0.4 이상 일 때는 공기기동을 동반한 공기 흡입와가 발생하였다. 이처럼 공기기동을 동반한 와가 발생하는 경우, 펌프가 운전 할 때에 진동, 소음, 그리고 캐비테이션이 발생하며, 펌프의 효율이 저하된다.

Table 2는 흡입관의 위치가 뒷벽으로부터 1.25D, 1.0D, 0.75D, 0.5D일 때, 본 실험에서 획득한 200개의 데이터를 평균한 와도 값이며, 그 값을 절대치하여 그래프로 나타낸 것이 Fig. 9이다. 자유표면 근처에서는 흡입관의 위치가 뒷벽으로부터 0.5D에서 1.25D쪽으로 이동할수록 와도의 절대치는 커지며, 옆벽 부근에서는 와의 절대치가 커지다가 작아짐을 볼 수 있다. 또한,

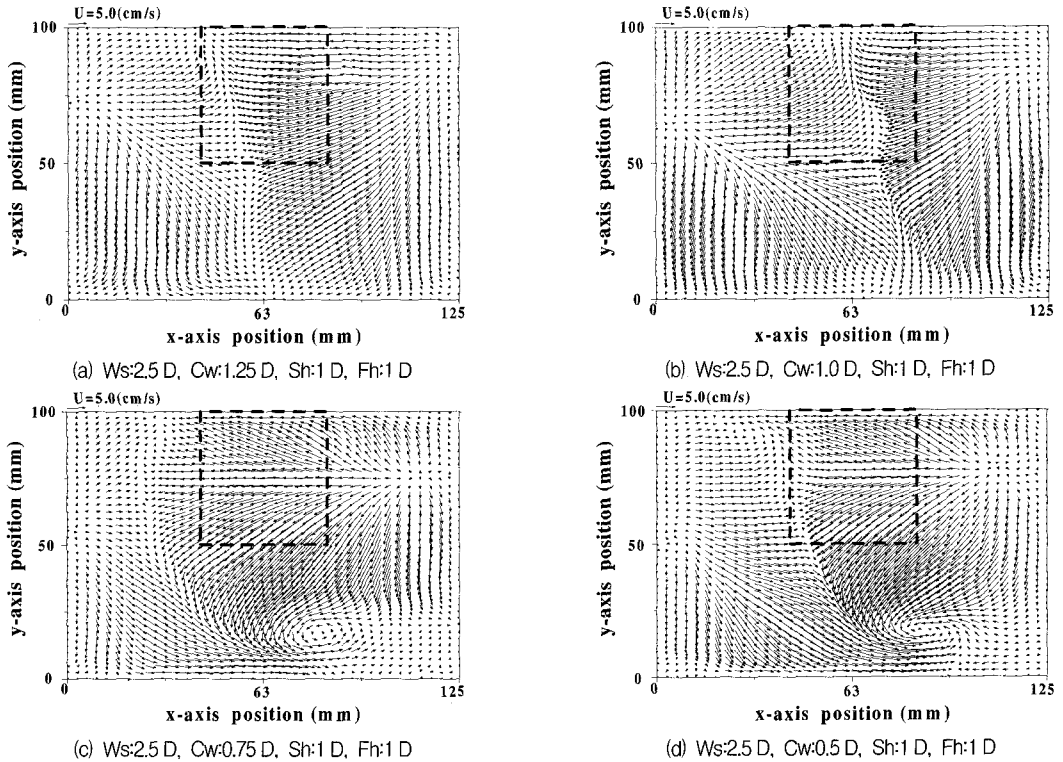


Fig. 6 Time-averaged velocity vectors in the back-wall

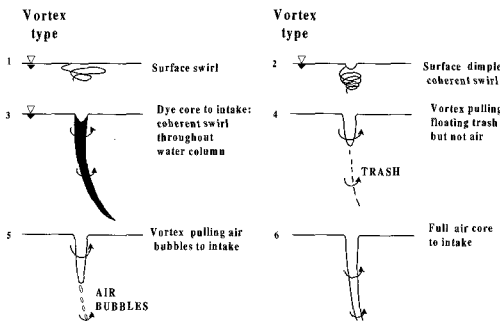


Fig. 7 Vortex type [Padmanabhan and Hecker]⁽¹⁾

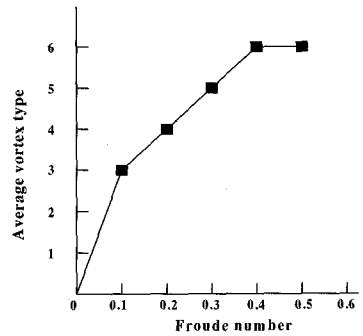


Fig. 8 Average vortex types with different Froude numbers

Table 2 Vorticities for different intake pipe positions
unit 10^{-3}

	free surface	front side-wall	back-wall
0.5 D	-7.15	-7.2	12.0
0.75 D	-8.27	-17.8	10.3
1.0 D	10.88	-14.4	×
1.25 D	11.11	-13.12	×

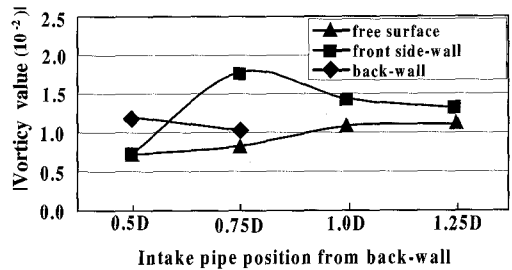


Fig. 9 Absolute vorticity

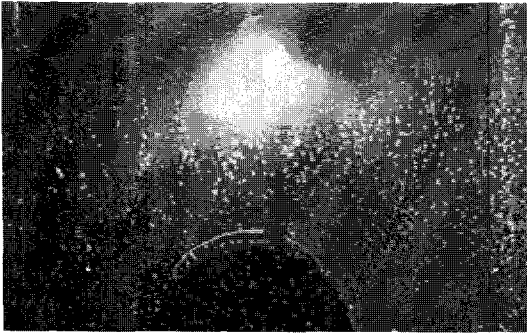


Fig. 10 Instantaneous image near bubble surface due to light reflection

Fig. 4, 5, 6에서 알 수 있었던 바와 같이 전체적으로 옆벽 근처에서 발생한 와의 절대치가 높게 나타났으며, 자유표면 근처에서 발생한 와의 절대치가 가장 낮게 나타났다.

Fig. 10은 공기를 동반한 와가 형성될 때의 순간 원시 영상이다. 공기에 의한 레이저 시트의 반사광이 심하여 많은 에러 백터가 존재하게 되므로 이것을 제거하기 위하여 공기를 동반한 와가 발생할 때에는 3-D PIV의 적용이 필요하다.

4. 결론

본 연구에서는 수직 흡입관의 위치를 뒷벽으로부터 달리 하였을 때, 자유표면, 옆벽, 그리고 뒷벽 근처에서의 유동패턴, 와의 위치, 그리고 와의 다양한 형태를 PIV 기법을 사용하여 계측하였으며, 획득한 순간 유동장의 데이터를 이용하여 거시적이고, 정량적으로 유동 구조를 검토함으로써, 다음과 같은 결과를 얻었다.

- (1) 자유표면 부근에서는 흡입관과 뒷벽과의 거리가 가까울수록 와의 위치가 한쪽 모서리에서 발생한다.
- (2) 옆벽 부근에서는 흡입관으로부터의 와의 위치가 거의 비슷한 지점에서 발생하였으나, 그 크기는 다르다.
- (3) 프루드 수가 0.4이상에서는 공기기등을 동반한 공기흡입 와가 발생하였다.
- (4) 옆벽 부근에서 발생한 와도 값이 일반적으로 뒷벽, 그리고 자유표면 부근에서 발생한 와도 값보다 크다.

후 기

이 논문은 2002년도 두뇌한국21사업에 의하여 지원되었음.

참고문헌

- (1) Padmanabhan, M., Hecker, G. E., 1984, "Scale Effects in Pump Models," J. Hydr. Engrg., ASCE, Vol. 110(11), pp. 1540~1556.
- (2) Rajendran V. P., Constantinescu G. S., Patel V. C., 1998, "Experiments on Flow in Model Water-pump Intake Sump to Validate a Numerical Model," Fluids Engineering Division Summer Meeting, ASME, June 21-25, FEDSM98~5098.
- (3) Lee, T. S., 2001, "Visualization of Submerged and Attached Surface Vortices in Pump Sump," Asian Symposium on Visualization, ASV. pp. 97-99.
- (4) Arboleda, G., El-Fadel, M., 1979, "Effects of Approach Flow Conditions on Pump Sump Design," J. Hydr. Engrg., ASCE, Vol. 122(9), pp. 489~494.
- (5) Tullis, J. P., 1979, "Modeling in Design of Pumping Pits," J. Hydr. Div., ASCE, Vol. 105(9), pp. 1053~1063.
- (6) Sweeney, C. E., Elder R. A., Hay, D., 1982, "Pump Sump Design Experience: Summary," J. Hydr. Div., ASCE, Vol. 108(3), pp. 361~377.
- (7) Constantinescu, G., Patel, V. C., 1998, "A Numerical Model for Simulation of Pump-intake Flow and Vortices," J. Hydr. Engrg., ASCE, Vol. 124(2), pp. 123~134.
- (8) Lee, Y. H., Choi, J. W., Kim, M. Y., Kobayashi, T., 1998, "Real Time Animation on PC from PIV Database," Proc. of VSJ-SPIE98 Yokohama, pp. 234~235.
- (9) Lee, Y. H., Choi, J. W., 1996, "Development of Grey Level Cross Correlation Method in PIV," The Korean Society of Mechanical Engineers, KSME, Proceedings of the KSME 1996 spring Annual Meeting 2, pp. 336~400.