

# 電子部品 自動挿入 시스템의 開發例

## 1. 概 要

本機는 테이핑된 固定抵抗器, 콘덴서 등의 액시알 리드 部品 및 라디알 리드 部品을 비롯하

여 IC, IC소켓, 각종 코일類, 半固定抵抗 等의 異形電子部品을 1台의 기계로서 混合裝入할 수 있는 電子部品 自動裝入機로 되어 있다. 自

表 1

1) 對象電子部品	테이핑部品 [액시알 리드部品, 라디알 리드部品] 異形電子部品(스틱 收納部品) [IC, IC소켓 IFT, 各種 코일, 半固定抵抗 etc]
2) 裝入方向	XY軸 0°, +90°, +180°, -90°의 4方向
3) 部品의 搭載種類數	最大10種(스틱部品은 랜덤액세스機能併用으로 最大10形狀80種까지可能)
4) 使用可能基板規格	最大330×250 mm 最小150×80 mm (매니얼供給의 경우는 最大330×500 mm迄可能)
5) 裝入可能基板規格範囲	最大330×250 mm
6) プリント基板上許容既存높이	最大20 mm
7) プリント基板走行方向	右側부터 左側에
8) 裝入사이클 타임	約0.9秒 / 個
9) プリント基板供給搬出時間	約5秒
10) 使用電源・消費電力	AC200V 3φ50/60Hz 7.5KVA
11) 使用空氣圧・空氣消費量	5 kg·f/cm² (70N·ℓ/分)
12) 環境條件	使用溫度 20°C ±10°C 濕度 10~80% (露結의 없는 것)
13) 驚 音	85㏈以下
14) 機械의 크기	폭5,810×깊이1,275×높이1,820mm (プリント基板供給搬出装置를 包含)
15) 機械重量	約1,800kg (プリント基板供給搬出装置를 包含)
16) 塗裝色	카슈塗料 T 104-24-5452(青半艶) T 104-24-5451(青半艶) T 104-26-5453(靄은半艶)

動化의 요구에 따라 標準化된 各種類의 部品供給 裝入유니트 보다는 設備가 될 유니트(最大 10台)를 자유로 선택하여 機械編成을 할 수 있게 하기 위하여 장래에 있어서 電子部品의 변동 등에 따라 機械의 陳腐化를 가져올 정도로 광범위한 電子部品의 自動化가 확실하여지고 있다.

## 2. 特 徵

① 광범위한 電子部品을 自由度가 높은 선택으로 구성이 가능하며 현상 및 장래에 걸쳐 요구에 合致된 自由化가 이루어 질 것이다.

② 裝入部品의 变경이 생기는 경우에도 대응할 供給裝入 유니트의 교환으로 전혀 새로운 설비로서 사용할 수 있기 때문에 장래에도 기계의 陳腐화가 발생하지 않는다.

③ 각종 供給裝入 유니트類는 철저한 빌드 블

록 方式을 채용하기 위하여 設備投資金額에 따라 단계적인 자동화도 가능하다.

④ 스틱에 收納된 部品은 랜덤 액서스 機能의 사용에 따라 外形 10形狀, 品種 80종류의 電子部品을 자유로 選擇裝入 할 수 있다. 또한 액시얼 리드部品은 시렌스 되어 테이핑된 部品을 사용함으로써 1유니트로서 多種類의 部品裝入이 가능하다. 이와 같이 1台의 機械로서 多種類의 部品裝入이 가능하기 위하여는 時間當의 할 수 있는 量이 대폭 上昇 할 수 있기 때문에 多種 小中量 基板의 生产形態에도 매리트가 크다.

⑤ 複數台數를 연결 사용하는 것에 의하여 보다 광범위한 電子部品을 효율적으로 裝入 할 수 있다.

⑥ 電子部品의 裝入은 XY方向 0°, +90°, +180° -90°의 4方向에서 자유로 선택할 수 있다.

⑦ 만일 裝入미스가 발생한 경우는 再裝入 할

表 2

1) 制御方式	마이크로컴퓨터方式
2) 指令方式	XY軸共이플리드指令 및 인크리멘탈指令 (1블록内併用可能)
3) 制御軸數	XY同時 2軸
4) 駆動方法	DC 모터서보(세미크로스트方式)
5) 運転方法	RAM에 의한 메모리運転(バッテリ 백업付(3個月))
6) 最小出力設定單位	0.01mm / 펄스
7) 位置決定精度	±0.1mm
8) 繰返하는 精度	±0.03mm
9) 보내는 速度	常用X軸60m/min, Y軸20m/min
10) 블록그램输入方式	MDI키보드(옵션으로서 시티즌製 프로터타입 라이터7652型 NC 터레타 입 라이터와의 接續可能)
11) NC테이프 코드	ISO, EIA 코드
12) NC 프로그램數	96(옵션으로서 575스텝도 増設可能)
13) 付屬機能	서보온플레이 밴, 데이터編輯 自己診斷 · 繰返指定, 헬드신장補正, 유니트 오프셋 自動制御

表 3

1) 收納基板사이즈	最大330 × 250mm 最小150 × 80mm
2) 매가진사이즈	320巾 × 355長 × 568高 mm
3) 仕切棚의 피치	5mm
4) 매가진의 昇降피치	5, 10, 15, 20, 25, 30, 40의 7段階

수 있는修正機能을 가지고 있기 때문에 용이하게修正裝入할 수 있다.

⑧ 프린트基板의 機種교환에는 원터치로 서용이하게 변경할 수 있는 가이드 등이 설계된다.

⑨ 각 裝入 채크 및 그린치爪는 대상부품만을 專用화 할 수 있기 때문에 최적한 조건이 설정되어 높은 신뢰성이 확보될 수 있다.

⑩ 供給裝入 유니트의 바리에숀은 통일된 仕様으로 증가할 예정이므로 新유니트의 取付만으로 機械의 사용범위는 다시 넓어질 수 있다.

### 3. 機械仕様 (表 1)

### 4. 電氣制御仕様・NC裝置 (表 2)

### 5. 基板스토크매기진仕樣 (表 3)

## 6. 全體圖 및 機械規格

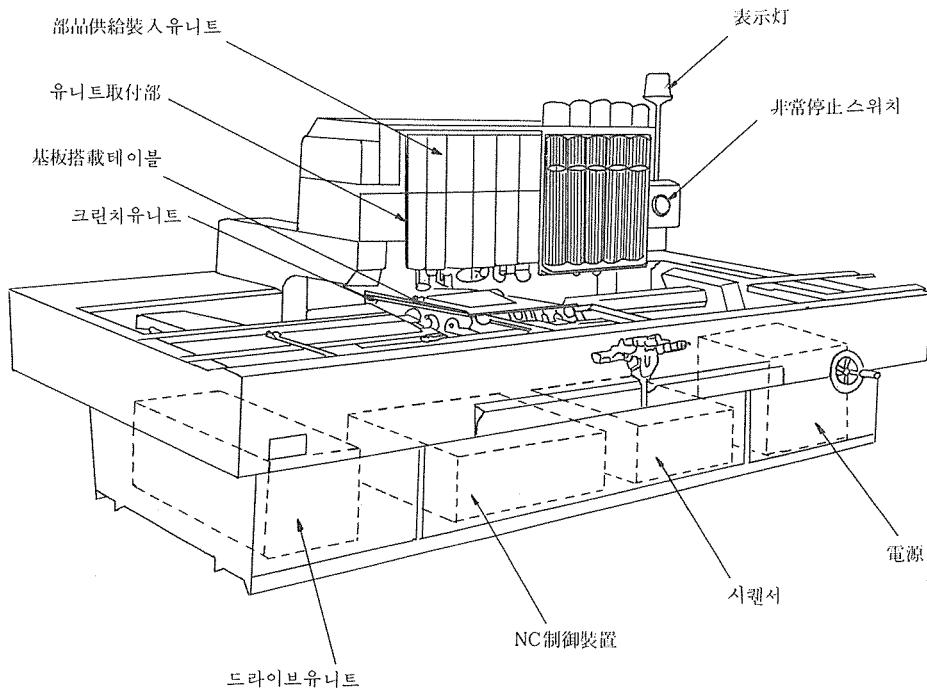
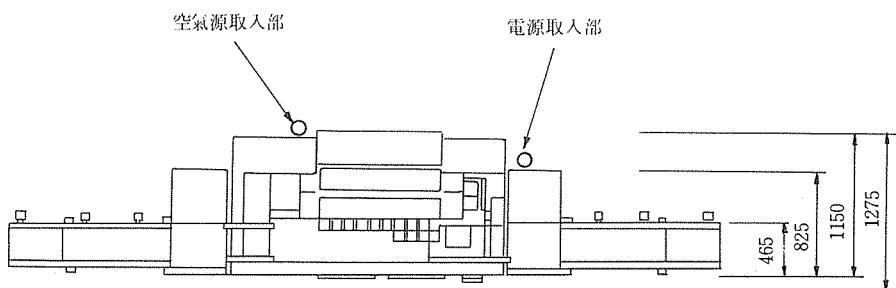


圖 1



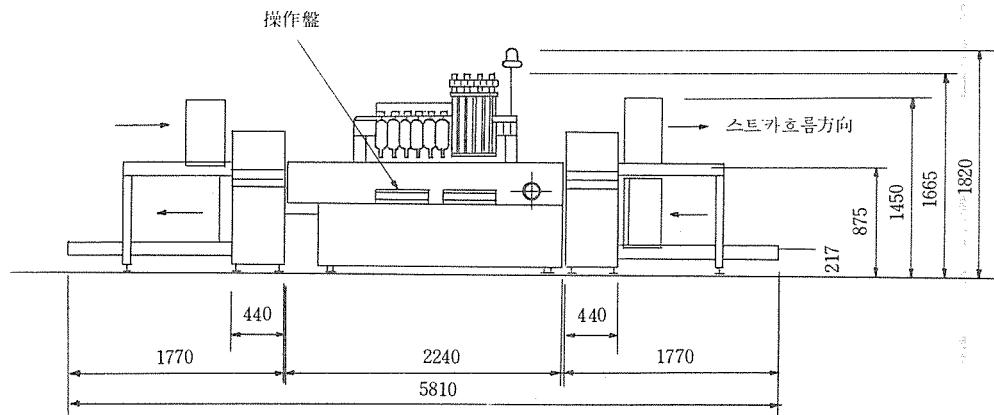


圖 2

## 7. 構成 및 本体部

機械構成은 圖1, 2 와 같다. NC制御에 의하여 走行할 프린트基板 搭載 테이블과 이것에 上下方向으로 對向文又 할 部品 裝入유니트 장치로서 부품공급장입 유니트는 部品의 形狀만을 표준화하여 자유로 선택하여 最大 10台 取付를 할 수 있다.

프린트基板搭載 테이블의 스라이드는 독특한 스프라인 구조를 채용할 수 있기 때문에 高速走行에도 우수하다. 시스템 구성은 圖3과 같다.

## 8. 部品供給裝入 유니트

部品供給裝入 유니트는 供給된 電子部品 만으로 標準化되고 있다. 유니트는 액시알 리드 部品用, 라디알 리드 部品用, 스틱 部品用, 점퍼線用, 角 菲用의 5종류가 있으며 設備內容에 따라 이 5종류의 유니트를 자유로 組合할 수 있으며 最大 10台까지 편성할 수 있다. 取付되는 유니트는 녹핀 2本으로 本體에 取付되기 위하여는 전혀 다른 유니트의 交換도 용이하여진다. 또한 取付된 복수의 유니트는 항상 1헤드의 것이 自由選擇 機構에 의해 작동해 部品의 裝入 크린치 와의 同期도 캄機構를 主體로 한 메카니컬한 구조로서 확실하다.

### (1) 액시알 리드 部品 供給裝入 유니트

抵抗, 다이오드 등 액시알 테이핑된 部品의 裝入에 쓰인다. 部品은 프라드 백式 테이핑의 荷姿를 그대로 사용할 수 있다.

裝入方向은 XY方向  $0^\circ$ ,  $+90^\circ$ ,  $+180^\circ$ ,  $-90^\circ$ 의 4方向에 연속 裝入할 수 있다.

裝入피치는 固定(예를 들면 10mm 피치) 이 되며 材料를 잘라서 아람表示를 한다.

### (2) 라디알 리드 部品 供給裝入 유니트

콘덴서, 트랜지스터 등 라디알 테이핑된 部品의 裝入에 쓰인다. 部品은 프라이드 백式 테이핑의 荷姿를 그대로 使用할 수 있다.

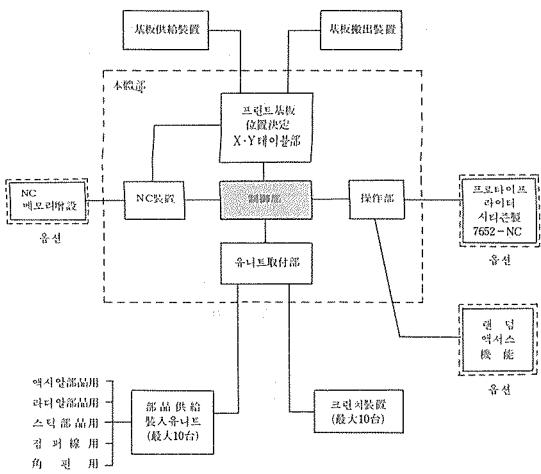
裝入方向은 XY方向  $0^\circ$ ,  $+90^\circ$ ,  $+180^\circ$ ,  $-90^\circ$ 의 4方向에 연속 裝入할 수 있다. 材料를 잘라서 아람表示를 하고 테이핑의 齒抜만으로 연속 3個까지는 대응할 수 있다.

### (3) 스틱部品 供給裝入 유니트

IC, 코일類, 半固定抵抗 등 스틱(길이 最大 580mm)에 收納된 部品의 裝入에 쓰인다. 스틱은 直立形으로 사용할 수 있기 때문에 이 자세로서 부품이 수평한 그 方向의 에스케이프먼트가 가능하여 어떤 것도 限定된다. 스틱의 收納部은 로타리 타입이 되므로 페스모터에 의하여 8個所에 收納된 스틱部品을 자유로 선택할 수 있는 構造가 되고 있다.

여기에 랜덤액세스 機能의 附加에 의하여 搭載할 동일한 部品이 된다면 1台의 유니트에 最大 8종류의 特성이 다른 部品을 선택하여 장입 할 수 있다.

또한 1유니트 가운데 동일한 部品이 收納된 스틱을 2本이상 搭載한 경우는 사용중의 스틱이 비게 되면 檢知機構에 따라 자동적으로 나오기 때문에同一部品의 스틱이 비게 될때까지 운전



중은 일체의 操作이 필요없다. 또한 空 매가진의 交換은 원터치로서 행하고 다른 유니트가 作動中的 경우는 운전중에도 交換이 가능하다. 裝入方向은 XY方向  $0^\circ$ ,  $+90^\circ$ ,  $+180^\circ$ ,  $-90^\circ$ 의 4 방향에 연속 장입 할 수 있다.

#### (4) 점퍼線 供給裝入유니트

릴狀의 점퍼線을 成形切斷시켜 裝入하는데 쓰인다. 릴狀의 점퍼線을 펌프모터에 의하여 점퍼線의 길이를 보냄과 成形의 퍼치를 동시에 설정한다. 1台의 유니트로서 10, 12.5, 15mm의 3 종류 퍼치를 선정하여 장입할 수 있으며 각 부품의 交換, 조정 등과의 유지가 불필요하다.

裝入方向은  $0^\circ$ ,  $+90^\circ$ ,  $+180^\circ$ ,  $-90^\circ$ 의 4 方向에 연속 장입 할 수 있다.

#### (5) 角핀用 供給裝入유니트

릴狀의 線材를 공급소에서 정한 길이로 切斷하여 裝入하는데 쓰인다. 角핀의 길이는 7~20mm로 조정이 가능하다.

## 9. 크린치裝置

供給裝入 유니트에 對應시켜 最適條件의 크린치爪를 最大 10個 取付를 할 수 있다.

크린치爪의 구조는 大別하여 曲線과 切斷曲線의 2종류가 있으나 크린치爪의 本數도 單數의 것과 複數의 것이 있다.

부품의 裝入確認은 크린치爪에 의하여 프린

트基板에 裝入된 部品의 리드線을 크린치하는 것에 따라 檢出한다. (크린치 檢出은 直接 크린치爪는 電流의 흐름이 없는 구조로 되고 있다.) (圖4) 크린치 미스의 경우는 檢出機構가 움직이면 自動적으로 기계가 停止되어 이 경우는 再裝入할 수 있다. 取付되어 진 複數의 크린치 해드는 自動選擇機構에 의하여 항상 1헤드만으로 作動한다. 또한 크린치 스플들의 升降은 캄레바에 따라 行하여 진 供給裝入 유니트 機構部와 완전히 同期시키면 확실히 作動한다.

크린치爪의 方向은 供給裝入 유니트와 同期된 XY方向의  $0^\circ$ ,  $+90^\circ$ ,  $+180^\circ$ ,  $-90^\circ$ 의 4方向에서 선택 할 수 있다.

形式	適應 部品
2本爪카트& 크린치	라디얼레이팅부품, 액시얼레이팅부품
2本爪크린치	IFT, 半固定포리움 트리마 등
3本爪크린치	트랜지스터, SIPIC 등
多連爪크린치	DIPIC 등

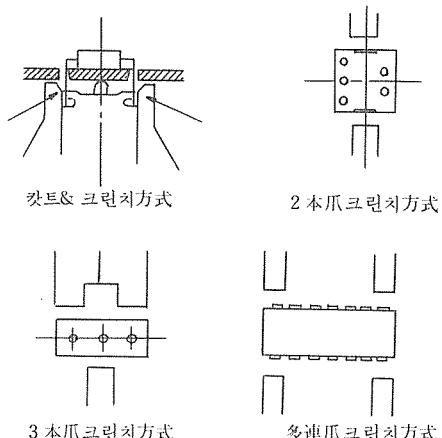


圖4

## 10. 基板供給搬出裝置

本裝置는 매가진에 의하여 裝入機의 基板搭載 테이블에 프린트 基板을 자동공급하여 部品이 自動裝入된 後에 裝入된 프린트 基板을 取出해 매가진에 收納할 장치로서 本體部의 兩側에 1對로서 配置한다. 供給되어 질 프린트 基板은 미리 매가진에 充填된 장치에 탑재되어 定位置까지 自動적으로 搬送된 後 1枚만으로 引出된다.

매가진은 비계 되면 자동적으로 다음의 充填된 매가진과 교환되어 連續的으로 동작을 계속 할 수 있다. 또한 수납면에는 공급면과 반대의 동작을 한다.

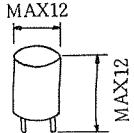
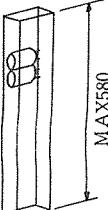
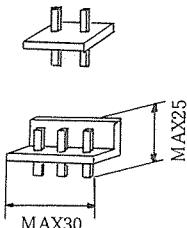
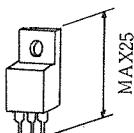
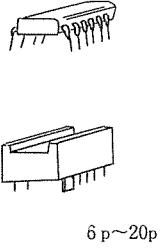
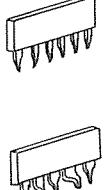
表 4 裝置仕様

매가진 규격	320巾×355長×568高
수납基板規格	最大 250巾×330長 最小 80巾×150長
基板의 두께	1.6 mm (1~2 mm迄對應可)
공급使用可能한既存높이	上側 20mm 下側 7mm

基板의 反對쪽	1.5 mm 以下
매가진昇降과 치환	5, 10, 15, 20, 25, 30, 40 mm 의 7段階
매가진重量	約15kg / 基板收納時의 1 매가진
基板供給搬出 사이클타임	約 5 秒
매가진交換時間	約 32 秒
매가진昇降 1 스텝時間	約 0.6 秒 / 10mm 스텝
充填매가진 및 空매가진搭載數	上段 2 下段 3
制御方式	프로그램마블 시퀀서
裝置의 크기	1,770長×825巾×1,180高 (片面의 것)
重量	約300 kg (1對)

## 11. 對象部品 및 荷姿

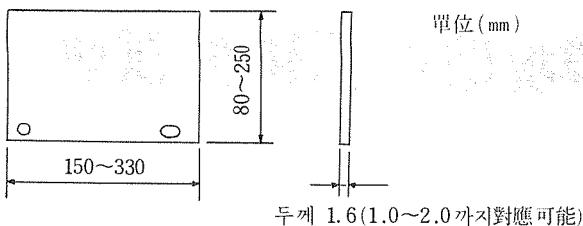
부품의名称	부품形狀規格	供給荷姿	備考
① 액시얼부품 抵抗 · 다이오드 코어 콘덴서 코일			<ul style="list-style-type: none"> <li><math>P_o = 10, 125, 15 \text{ mm}</math> (17.5) (20)</li> <li><math>W = 52</math> 的時에 리드 切断 규격 (MAX 42 mm)</li> <li><math>W = 26</math> 的時は <math>\phi d =</math> MAX 2에서 <math>P_o</math>는 10 mm</li> </ul>
② 액시얼부품 또는 抵抗 또는 다이오드			<ul style="list-style-type: none"> <li><math>P_o = 10, 125, 15 \text{ mm}</math> (17.5) (20)</li> <li><math>W = 52</math> 的時에 리드 切断 규격 MAX 42 mm 以內의 條件에서라면 <math>P_o = 20</math>도 可能</li> </ul>
③ 점퍼선			<ul style="list-style-type: none"> <li><math>P_o = 10, 125, 15 \text{ mm}</math></li> <li>테이핑까지는 릴의 어떤 것도 對應可</li> </ul>
④ 라디얼부품 콘덴서 코일 트랜지스터			<ul style="list-style-type: none"> <li>리드線의 成形이 完了된 것</li> </ul>

부품의名称	부품형狀及格	供給荷姿	備考
⑤ 라디얼部品 大型		스틱	 • 外径의 차크로서 라드의 精度保證의 것
⑥ 端子, 핀		릴材	裝入力10kg · f以下 角剖斷面 규격은 □ 0.65, 0.8, 1.0의 3種이 있다.
⑦ 터미날		스틱	터미날 徑에 따라 크원치 不可의 경우가 있음
⑪ 中出力트랜지스터		스틱	리드의 길이는 미리 基板下 길이를 보고 加工을 마칠것
⑫ IC, IC 소켓		스틱	
⑬ SIP, IC		스틱	

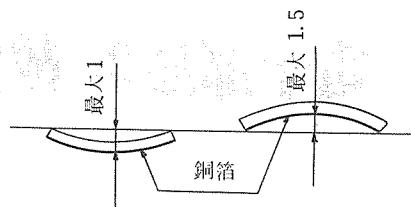
부품의名称	부품형狀 규격	供給 荷姿	備考
⑭ 트리머		스틱 	
⑮ 半固定抵抗 (平舎型)		스틱 	
⑯ 半固定抵抗 (다대型)		스틱 	
⑰ I. F. T. 코일		스틱 	
⑱ M型트랜지스터		스틱 	
⑲ 리레이		스틱 	
㉚ 其他 異形部品			• 스틱供給이 可能하다면 裝入可能

## 12. 프린트 基板仕様

(1) 基板寸法(標準)

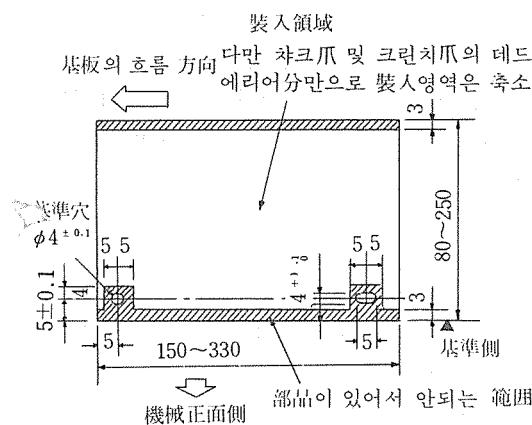


(2) 許容弯曲精度

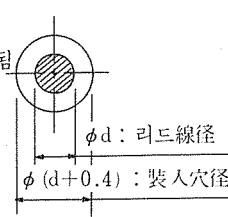


\* 特殊(大型) 규격基板의 대응에 관하여는 技術打合이 必要  
(最大 500×330)

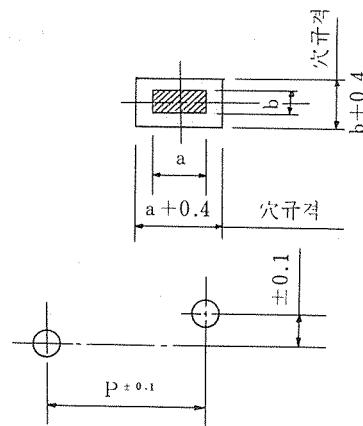
(3) 基板寸法, 基板位置决定을 위한 데드에리어 및 基準穴



(4) 裝入穴仕様  
1) 穴径



2) 位置精度



3) 基板位置决定基準穴에 따라 部品裝入穴까지의 位置精度 X, Y方向 함께 ±0.1

