

## 多次元 배낭 문제의 새로운 解法

(A new method for a multi-dimensional  
Knapsack problem)

朴 淳 達\*  
朴 盈 滿\*\*

### Abstract

The objective of this paper is to present a new method for the multi-dimensional Knapsack problem. Toyoda method and Loulou and Michaelides method are well known for this problem. The new method introduces a new penalty factor for fast convergence and a branching technique for accurate solutions.

The method is tested at IBM370 and shows that the method is slower than Toyoda method, but more accurate than other two methods.

### 1. 서 론

이 논문은 制約式이 여러 개 존재하는 多次元 배낭 문제를 다룬다. 예를 들면 제한된 자원을 가지고 여러 개의 사업 후보지들 중에서 가장 產出이 큰 사업들을 선택하고자 할 때 이 문제는 다음과 같은 0 - 1 計劃法으로 표현된다. 즉,

$$P : \begin{aligned} & \text{s. t. } \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ & \quad \leq b_i, \quad i=1, \dots, m \\ & \quad x_j = 0 \text{ 또는 } 1 \quad \forall j, \\ & \quad a_{ij} \geq 0, \quad b_i \geq 0, \quad c_j \geq 0 \quad \forall i, j \end{aligned} \quad (1)$$

이 식은 다시 다음과 같은 식으로 표현될 수도 있다. 즉,

$$Q : \max \sum_{j=1}^n c_j x_j$$

$$\text{s. t. } \sum r_{ij} x_j \leq 1, \quad i=1, \dots, m \quad (2)$$

$$x_j = 0 \text{ 또는 } 1$$

$$r_{ij} \geq 0, \quad c_j \geq 0 \quad \forall i, j$$

이들 식에서  $m=1$  이면 일반적인 배낭 문제라고 한다. 이러한 배낭 문제는 특수한 0 - 1 計劃法 문제로 풀 수 있으며, 특히 發見的 技法중 Greedy 方法이 잘 알려져 있다. 문제  $P$ 와  $Q$ 는 0 - 1 計劃法 문제의 해법으로 풀 수 있으나 일반적으로 효율성이 낮기 때문에 정확한 解는 아니더라도 효율성이 높은 發見的 技法에 관심을 갖게 된다.

Greedy 方法은 잘 알려져 있는 바와 같이 문제  $P$ 에 있어서  $i=1$  일 때 각 사업의 무게(weight)를  $c_i/a_{1i}$ 로 정의하여 이 무게가 가장 큰 것부터 선택해 나가는 방법이다.

그러나 이러한 방법은  $i > 1$  일 때는 적용하지 못한다.  $i < 1$  일 때의 문제를 多次元 0 - 1 배낭 문제

\* 서울대학교

\*\* 慶南大學校

라고 하며 Toyoda[13], Loulou and Michaelides[9], Kochenberger, et al. [8]의 방법이 잘 알려져 있다.

이들 Greedy 類의 技法은 Greedy 技法과 같이 각事業 선택에 있어서 무게를 구하여 선택하는 데 각사업의 무게를  $c_j/V_j$ 의 형태로 구한다. 이 때  $V_j$ 를 벌과금(penalty)라 한다. Greedy 方法은  $V_j$ 로  $a_{ij}$ 를 택한 것이다.

Kochenberger, McCarl and Wyman은  $P$  문제에서  $V_j$ 를

$$V_j = \sum_{i=1}^n a_{ij}/b_i^* \quad b_i^* = b_i - \sum_{j=1}^n a_{ij}x_j \quad (3)$$

로 사용하고 있다. 이와 같이 벌과금  $V_j$ 를 사용하고 남은 자원의 양에 대한 比의 습으로 함으로써 자원을 보호하고자 하는 것이다.

$$V_j = \sum_{i=1}^n r_{ij} d_i^* / (\sum_{i=1}^n d_i^*)^{\frac{1}{2}}$$

$$\text{단 } d_i^* = \sum_{j=1}^n r_{ij} x_j$$

로 정의하고 있다.

이  $V_j$ 는 앞으로 선택하고자 하는 事業  $j$ 의 사용 예정 자원량을 뜻하고 있다. 그런데 자원량이 많은 경우에 많은 량을 사용하는 것과 적은 가용량에서 많은 자원량을 사용하는 것과는 다르기 때문에 이러한 것을 감안하여  $d_i^* / (\sum_i d_i^*)^{\frac{1}{2}}$  을 곱해 주고 있다.

적은 가용량에서 많은 자원량을 사용하려면  $V_j$ 가 크기 때문에 자연히  $c_j/V_j$ 가 작아져 事業  $j$ 가 선택될 가능성이 작아진다.

이에 비하여 Loulou and Michaelides는 좀 색다른 벌과금을 사용하고 있다.

Loulou and Michaelides는 Q문제에서

$$V_j = \max_i (d_i^* + r_{ij}) \left( \sum_{k \in S^c} (r_{kj} - r_{kj}) / (1 - d_i^* - r_{ij}) \right)$$

$S^c$ : Candidate project 集合

을 사용하고 있다. 여기서  $d_i^* + r_{ij}$ 는 만일 事業  $j$  가 선택되었을 경우의 사용될 총 자원이다.  $\sum_k (r_{kj} - r_{kj})$ 는 미결정 事業들이 요구할 사용량이며  $1 - d_i^* - r_{ij}$ 는 남아있는 자원이다.

그러나 Loulou and Michaelides는 더 나아가 分枝(branching) 개념을 도입하고 있다. 즉 남아 있는 자원 가용량이 남아 있는 사업의 평균 자원 소모량보다 적으면  $c_j/V_j$  대신에  $c_j$ 의 순서로 사업을 선택하는 것이다. 이렇게 함으로써 최종 마무리 단계에서 解를 좀 더 개선시킬 수 있는 것이다.

이 논문에서는 여러가지 방법중에서 Kochenberger et al.의 방법을 개선하고 나아가 解를 개선시키기 위

하여 分枝 方法을 도입하고자 한다. 일반적으로 解를 구함에 있어 解의 대상을 많이 택하면 택할수록 解가 개선되는 것은 당연하다. 그러나 대신 시간이 걸리게 되며 이것이 지나치면 發見의 기법을 택하는 장점이 없어진다. 이 논문은 실험을 통하여 分枝의 정도를 확인하고자 한다.

## 2. 새로운 技法

이 논문에서 제시할 기법에서는 새로운 벌과금 요소를 도입함과 동시에 分枝 기법을 사용한다.

### 벌과금(penalty)

Kochenberger et al.의 벌과금은 식 (3)에서 보는 바와 같이 남아 있는 자원에 대한 比率의 합이다. 이 경우에는 모든 자원에 꼭 같은 비율을 주고 있다. 그러나 자원 소모율이 가장 큰 것에 더 많은 비중을 둘 수 있다. 즉

$$V_j = \sum_{i=1}^n (a_{ij}/b_i^*) + \alpha \max_i (a_{ij}/b_i^*), \quad \alpha \geq 0$$

여기서  $\alpha = 0$  으로 두면 Kochenberger et al. 方法과 같게 되며,  $\alpha$  를 크게하면 최대 자원 소모율이 결정적인 벌과금 요소가 된다. 이렇게  $\alpha$  의 크기를 조정함에 따라 부족한 자원을 더욱 강력하게 보호할 수 있다.

### 分枝

分枝라는 것은 벌과금을 이용하여 만드는 解이외에 또 다른 解를 만들어 비교함으로써 좋은 解를 선택하여 解의 질을 높이고자 하는 것이다.

먼저  $\beta$  를 다음과 같이 정의한다.

$$\beta = \max_j \max_i (a_{ij} / b_i^*), \quad 0 \leq \beta \leq 1$$

$\max_i (a_{ij} / b_i^*)$  는 事業  $j$  에서 각 자원의 最大 소모를 나타내고,  $\beta$  는 事業에서의 최대 자원 소모율을 나타낸다.

여기서 分枝 水準  $\beta^*$  를 도입해 보자. 즉 해의 정밀도 수준을 높이기 위하여  $\beta$  가  $\beta^*$  보다 클 때 지금까지의 방법으로 구한 解  $S_1$  이외에  $c_j$  의 크기에 따라서 가용 자원이 허용하는 한계 내에서 선택된 사업으로 이루어진 代案의 解  $S_2$  를 구해 간다. 그리하여 마지막 단계에서  $S_1$  과  $S_2$  중에서 좋은 解를 선택한다.

여기서  $\beta^* = 0$  으로 두면 처음부터 代案의 解를 구하게 되고  $\beta^* = 1$  로 두면 分枝가 일어나지 않게 된다.

### 計算方法

먼저

$P$  : 모든 사업의 集合

$PS$  : 이미 선택된 集合

$PC$  :  $P / PS$

$S_1$  : 벌과금에 의해 만들어지는 解

$S_2$  : 分枝에 의해 만들어지는 解

$Z_1$  :  $S_1$ 의 목적 함수 값.

$Z_2$  :  $S_2$ 의 목적 함수 값

라고 하자.

단계 1 :  $Z_1 = Z_2 = 0$ ,  $S_1 = S_2 = \emptyset$ ,  $PS = \emptyset$  라  
하고  $\beta^*$ 를 결정한다.

단계 2 : 만일  $PC = \emptyset$  이면 끝낸다. 이때  $Z_1$ 과  $Z_2$   
를 비교하여 큰 값을 가지는 해가 最適解이  
다.  $PC \neq \emptyset$  이면 다음 단계로 넘어 간다.

단계 3 :  $PC$ 의 모든 사업  $j$ 에 대해  $V_j$ 를 구한다.

$\max_{j \in PC} \{c_j / V_j\} = c_s / V_s$  가 되는 사업  $s$ 를  
선택하여 새로운  $S_1$ 을  $S_1 \cup P_s$ 으로 한다.

단계 4 :  $\beta$ 를 구한다. 만일  $\beta \leq \beta^*$ 이면 단계 2로 돌아  
간다.  $\beta > \beta^*$ 이면 다음 단계로 간다.

단계 5 : 이 分枝가 처음이면 새로운 解  $S_3$ 를 만든  
다. 즉  $S_3$ 는  $PC / \{s\}$  중에서  $c_j$ 의 순서  
로 차원이 허용하는 한도로 사업을 선택한

다. 이 解  $S_3$ 의 목적함수 값을  $Z_3$ 라고  
한다. 그리고  $S_2 = S_3$   $Z_2 = Z_3$ 라고 한다.

그리고 두번째부터는  $Z_2 = \max \{Z_3,$   
 $Z_2\}$ 라 하고  $S_2$ 는  $S_2$ 와  $S_3$  중에서 그  
의 목적 함수값이 큰 것으로 한다. 그리고  
단계 2로 돌아 간다.

### 3. 분석 및 결론

새로운 技法(PB技法)을 Toyoda 技法(TY技法),  
Loulou and Michaelides 技法(LM技法)과 비교 분석  
한다. 먼저 해를 구하는 데 소요되는 CPU시간을 비  
교하고 다음에 解의 정밀도에 대해서 비교한다.

#### (1) CPU시간

CPU시간을 비교하기 위하여 5가지 크기의 문제  
각각에 대해 50 문제씩을 만들어 푸는데 소요되는 시  
간을 구하여 그 평균 시간을 구하였다. PB技法은  $\beta^*$   
가 1인 경우와 1이 아닌 경우로 구별하였다. 이 계  
산은 서울大學校의 IBM 370을 사용하였다. CPU시간  
은 다음 표 1과 같다.

표 1 CPU시간(50문제의 평균시간)

기법 문제크기( $n \times m$ )	T Y 技 法	L M 技 法	P S 技 法		비고 ( $\beta^* \neq 1$ 의 경우)
			$\beta^* = 1$	$\beta^* \neq 1$	
10×20	0.74	1.56	1.14	1.58	$\beta^* = 0$
20×40	5.04	10.44	6.20	6.98	$\beta^* = 0.6$
30×80	26.64	60.28	36.10	37.80	$\beta^* = 0.6$
40×120	79.40	176.30	108.20	109.80	$\beta^* = 0.74$

(단 PS技法에서  $\alpha = 1$ 로 둠)

이 표를 통하여 PS技法이 分枝를 수행하든 하지  
않든 별로 큰 CPU시간의 차이는 없으며 LM技法보  
다는 시간상 효과적임을 알 수 있다.

#### (2) 解의 정밀도

解의 정밀도에 대해서는 PS技法의 경우

$\alpha = 0$ ,  $\alpha = 10$ ,  $\alpha = 100$ 의 경우를 비교하기로 한다.

그런데 解의 정밀도에 있어서는 絶對的인 解(exact  
solution)에 대한 오차보다는 그 技法이 만들어내는가  
장 좋은 解에 대한 相對的 오차를 많이 사용한다. 어  
기에서는 앞에서와 같이 각 50문제에 대하여 분석해  
본 결과 표 2와 같다.

이 표들을 보아 PS技法이 TY, LM技法보다 상대  
오차에 있어서 우수하다는 것을 알 수 있다. 그리고  
PS技法에서  $\beta^* = 0$  즉 分枝를 수행하고 특히 分枝  
水準을 낮추면 해가 훨씬 우수해짐을 알 수 있다. 그  
리고  $\alpha = 10$  경우가 일반적으로 우수함을 알 수 있  
다.

이상을 종합해 볼 때 PS技法이 Toyoda 技法보다는  
CPU시간이 많이 걸리지만 이러한 CPU시간은 解의  
정밀도 견지에서 충분히 보상됨을 알 수 있다.

표 2 解의 比較表

문제크기	기법	TY技法	LM技法	PS ( $\alpha = 0$ )		PS ( $\alpha = 10$ )		PS ( $\alpha = 100$ )	
				$\beta^* = 0.6$	$\beta^* = 1$	$\beta^* = 0.6$	$\beta^* = 1$	$\beta^* = 0.6$	$\beta^* = 1$
10×20	평균상대오차	3.28	3.52	1.47	3.41	0.89	2.11	0.77	2.80
	표준 편차	3.77	4.54	2.87	4.05	1.82	3.47	1.59	3.36
20×40	평균상대오차	3.87	2.44	1.44	2.25	1.04	1.60	1.08	1.97
	표준 편차	3.53	2.60	1.88	2.79	1.53	2.03	1.75	2.13
30×80	평균상대오차	3.11	1.59	1.1	1.71	0.53	1.00	0.92	1.41
	표준 편차	2.10	1.14	1.04	1.22	0.75	1.14	1.12	1.34
40×120	평균상대오차	2.92	1.01	0.94	1.22	0.66	0.78	0.84	1.11
	표준 편차	1.83	0.88	0.84	0.94	0.69	0.69	0.78	0.86

## REFERENCES

1. E. Balas, "An Additive Algorithm for Solving Linear Programs with Zero-One Variables," Operations Research 13 (1965) 517-546.
2. E. Balas & C. H. Martin, "Pivot and Complement-A Heuristic for 0-1 Programming," Management Science 26 (1980), 86-96.
3. E. Balas & E. Zemel, "An Algorithm for Large Zero-One Knapsack Problem," Operations Research 28 (1980), 1130-1150.
4. J. L. Balintfy & G. T. Ross & P. Sinha & A. A. Zoltners, "A Mathematical Programming System for Preference and Compatibility Maximized Menu Planning and Scheduling," Mathematical Programming 15 (1978), 63-76.
5. B. H. Faaland & F. S. Hiller, "Interior Path Methods for Heuristic Integer Programming Procedures," Operations Research 26 (1978), 1069-1087.
6. F. S. Hiller, "Efficient Heuristic Procedures for Integer Linear Programming with an Interior," Operations Research 17 (1976), 600-537.
7. R. M. Karp, "On the Computational Complexity of Combinatorial Problems," Network 5 (1975), 45-68.
8. G. A. Kochenberger & B. A. McCarl & F. P. Wyman, "A Heuristic for General Integer Programming," Decision Science 5 (1974), 36-44.
9. R. Loulou & E. Michaelides, "New Greedy-like Heuristics for the Multidimensional 0-1 Knapsack Problem," Operations Research 26 (1978), 1101-1114.
10. K. Murty, Linear and Combinatorial Programming, Wiley, New York, 1976.
11. S. Sahni & E. Horowitz, "Combinatorial Problems: Reducibility and Approximation," Operations Research 26 (1978) 718-759.
12. S. Senju & Y. Toyoda, "An Approach to Linear Programming with 0-1 Variables," Management Science 15 (1968), B196-B207.
13. Y. Toyoda, "A Simplified Algorithm for Obtaining Approximate Solutions to Zero-One Programming Problems," Management Science 21 (1975), 1417-1427.
14. H. M. Weingartner & D. N. Ness, "Methods for the Solution of the Multidimensional 0-1 Knapsack Problem," Operations Research 15 (1967), 83-103.
15. S. H. Zankis, "Heuristic 0-1 Linear Programming: An Experimental Comparison of Three Methods," Management Science 24 (1977), 81-104.
16. 박영만, 많은 제약式을 가진 0-1 Knapsack 問題에 대한 Heuristic 技法, 서울대학교 석사논문, 1982.