

自由로울링實驗에 의한 로울링減衰力 推定法

洪錫原*

On the Experimental Techniques of Free Rolling Test

Seok Won Hong*

1. 序 言

현재 波浪中 船體의 운동성능을 추정하기 위한 많은 이론적인 계산방법이 개발되어 사용되고 있으며 계산값이 실험값과 대부분 잘 일치하고 있다. 그러나 로울링의 경우에는 共振點 근처에서 계산값이 실험값보다 크게 추정되고 있는데 이는 로울링 減衰力이 비 선형적인 성질을 갖고 있어 선형 포텐셜 이론으로는 그 값을 정확히 추정할 수 없기 때문이다.

로울링 감쇠력은 理想流體의 포텐셜 흐름에 의한 造波減衰力과 물의 점성에 기인하여 생기는 마찰감쇠력 및 造渦減衰力으로 구성되며 이 중 造波減衰력은 선형 포텐셜이론으로 계산할 수 있으나 다른 감쇠력은 경험식 및 실험치로부터 구하여야 한다. 또한 현재 사용되고 있는 경험식들도 대표적인 船型에 대한 실험결과로 얻어진 것이기 때문에 船舶의 종류, 積荷 상태, 前進 속도 및 빌지키일의 형상에 따라 오차가 커진다. 따라서 로울링을 정확히 추정하기 위해서는 모형시험으로부터 얻은 실험값을 사용해야 한다.

로울링 감쇠력을 추정하는 실험방법은 두가지가 있으며, 첫째는 自由로울링 실험이고 둘째는 강제로울링 실험이다. 자유로울링 실험은 공진

점 근처에서의 감쇠력 추정을 목적으로 하고 있으며 강제로울링 실험은 ロ울링角 및 원진동수 (Circular Frequency)를 변화시켰을 때의 감쇠력의 변화를 추정하는 것을 목적으로 하고 있다. 따라서 자유로울링 실험은 강제로울링 실험보다 적용범위가 좁으나 로울링의 계산치의 오차가 큰 곳이 공진점 근처이고 실험방법, 실험장치 및 해석방법이 비교적 간단하기 때문에 많이 이용된다.

2. 自由로울링 實驗法

자유로울링 실험은 모형선의 航走方式에 따라 예항법 및 자항법으로 나누어지는데 여기서는 예항법을 소개하겠다.

이 방법은 모형선의 무게중심에 Gimbal을 츄부하여 Rolling 및 Pitching을 자유롭게 하여 주고 그림 1과 같은 장치를 이용하여 모형선을 예항하게 되는데 이때 Heaving은 자유롭게 하여 주고 나머지 Surging, Swaying, Yawing은 구속시킨다. 피칭 및 히이빙을 자유롭게 하여 주는 것은 항주에 따라 생기는 트립변화 및 침하를 고려하기 위한 것이다. 다음 모형선을 원하는 속도로 예항하면서 모형선에 초기 경사 모우멘트를 주고 정상상태가 되기 시작할 때부터 로울링의 변위를 짐발에 츄부된 Potentiometer로

* 大德船舶分所 性能評價室, Member of Powering Performance Group

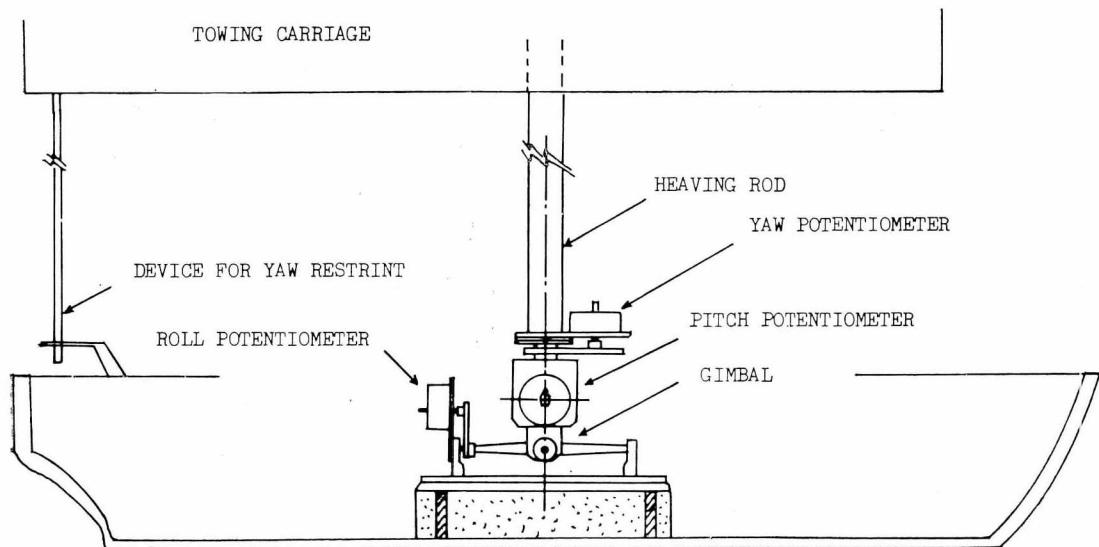


그림 1. Schematic Figure of The Free Rolling Experiment

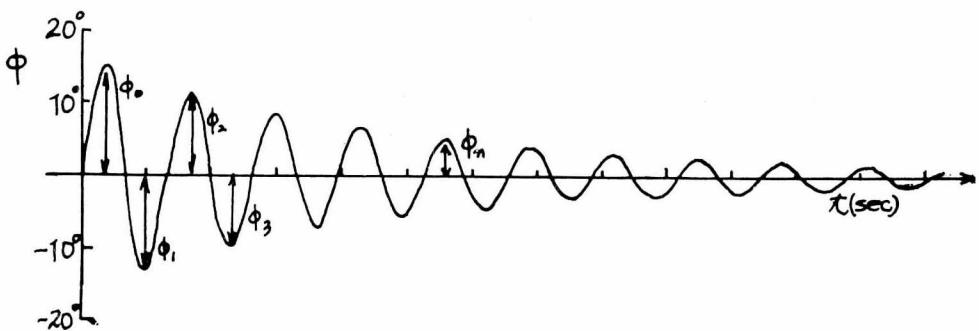


그림 2. Record of A Free Rolling Experiment

측정하여 그림 2와 같은 결과를 얻는다.

이 방법으로는 원하는 선속을 유지할 수가 있다. 한편 선속이 없는 경우는 수조 측벽에 의한 반사파가 모형선에 도달하기 전에 측정이 이루어져야 한다.

3. 結果 解析方法

船體의 自由로울링에 대한 운동방정식을 단순화하면 다음과 같다.

$$I_\phi \ddot{\phi} + B_\phi(\dot{\phi}) + C_\phi \phi = 0 \quad (1)$$

여기서 I_ϕ ; 로울링 관성 모우멘트

$B_\phi(\dot{\phi})$; 로울링 감쇠력

C_ϕ ; 로울링 복원력

ϕ ; 로울링 변위

$B_\phi(\dot{\phi})$ 를 $\dot{\phi}$ 로 전개하여 3 차항까지 취하면 다음과이 된다.

$$B_\phi(\dot{\phi}) = B_1 \dot{\phi} + B_2 |\dot{\phi}| \dot{\phi} + B_3 \dot{\phi}^3 \quad (2)$$

이를 式(1)에 대입하면 다음과 같다.

$$\ddot{\phi} + 2\alpha\dot{\phi} + \beta\dot{\phi}|\dot{\phi}| + \gamma\dot{\phi}^3 + \omega_0^2\phi = 0 \quad (3)$$

여기서 $\alpha = \frac{B_1}{2I_\phi}$

$\beta = \frac{B_2}{I_\phi}$

$\gamma = \frac{B_3}{I_\phi}$

$$\omega_0^2; \frac{C_\phi}{I_\phi}$$

式(3)은 비선형 방정식으로 그解를 해석적으로 구하기 어려우므로 비선형 감쇠력을 선형화하여 등가감쇠력으로 표시하자.

$$B_e(\dot{\phi}) = B_e \dot{\phi} \quad (4)$$

여기서 B_e 는 한週期 동안 감쇠력에 의한 일의 양으로부터 구하여지며 다음과 같다.

$$B_e = 2I_\phi \left(\alpha + \frac{4}{3\pi} \omega_\phi \cdot \phi_m \beta + \frac{3}{8} \omega_\phi^2 \phi_m^2 \gamma \right) \quad (5)$$

여기서 ω_ϕ ; 로울링 원진동수

ϕ_m ; 로울링 Amplitude

式(4)를 式(1)에 대입하여 정리하면,

$$\ddot{\phi} + 2\alpha_e \dot{\phi} + \omega_0^2 \phi = 0 \quad (6)$$

또

$$2\alpha_e = -\frac{B_e}{I_\phi} \quad (7)$$

로 α_e 를 유효선형 감쇠계수라 한다.

式(6)의 解를 구하면 다음과 같다.

$$\phi = \phi_0 e^{-\alpha_e t} \sin(\omega_0 t + \varepsilon) \quad (8)$$

$$\text{여기서 } \omega_0 = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha_e^2} = \omega_0 \quad (9)$$

가 되며 ω_0 를 공진주파수라 한다.

3.1 유효선형 감쇠계수 α_e

로울링 진폭의 변화를 크기 순으로 $\phi_0, \phi_1, \phi_2, \dots$ 라 하면 다음 式이 얻어진다.

$$|\phi_{n+1}| = |\phi_n| e^{-\pi \alpha_e / \omega_0} \quad (10)$$

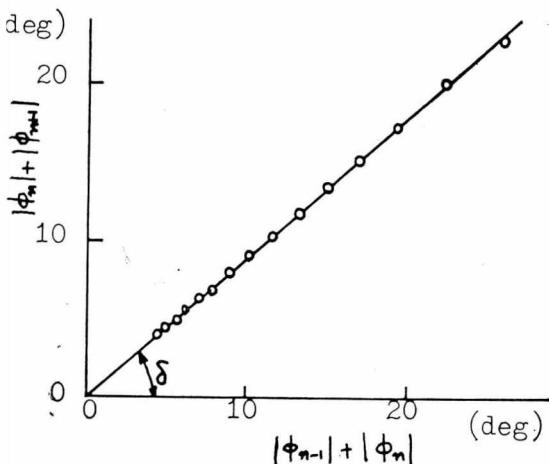


그림 3. Linear Damping of Rolling Amplitudes of the Free Rolling Experiment

따라서 그림 3과 같이 $|\phi_{n-1}| + |\phi_n|$ 을 縱축에,

$|\phi_n| + |\phi_{n+1}|$ 를 橫축에 圖示하면 직선이 얻어지며 이 직선의 기울기를 $\tan \delta$ 라 하면,

$$\tan \delta = -\frac{|\phi_n| + |\phi_{n+1}|}{|\phi_{n-1}| + |\phi_n|} = e^{-\pi \alpha_e / \omega_0} \quad (11)$$

이 되고 이것으로부터 α_e 는 다음과 같이 구하여진다.

$$\frac{\pi \alpha_e}{\omega_0} = \ln \{\tan \delta\} \quad (12)$$

3.2 비선형 감쇠계수 α, β

式(3)에서 $\gamma=0$ 로 하면,

$$\ddot{\phi} + 2\alpha \dot{\phi} + \beta \dot{\phi} |\dot{\phi}| + \omega_0^2 \phi = 0 \quad (13)$$

이 되며 실험기록으로부터 α 와 β 를 구하기 위해 소멸각 $\Delta\phi$ 와 평균진폭 ϕ_m 사이의 관계를 α 와 β 로 표시하면 다음과 같다.

$$\Delta\phi = |\phi_n| - |\phi_{n-1}| \quad (13)$$

$$\phi_m = (|\phi_n| + |\phi_{n-1}|) / 2 \quad (14)$$

$$\Delta\phi = \phi_m \cdot \frac{\pi}{\omega_0} \cdot \alpha_e$$

$$= \phi_m \cdot \frac{\pi}{\omega_0} (\alpha + \frac{4}{3\pi} \omega_0 \phi_m \beta) \quad (15)$$

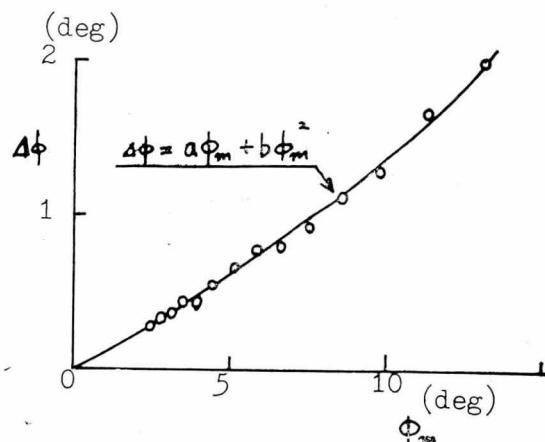


그림 4. Extinction Curve of the Rolling Amplitudes

실험기록으로부터 그림 4와 같이 소멸곡선을 그리고 $\Delta\phi$ 를 ϕ_m 의 이차식으로 근사시켜 다음과 같이 표시하자.

$$\Delta\phi = a\phi_m + b\phi_m^2 \quad (16)$$

a, b 는 최소자승법으로 구하게 된다. 다음 式 (15)와 式(16)으로부터 α 와 β 는 다음과 같이 구해진다.

$$\alpha = \frac{a}{\pi} \omega_\phi \quad (17)$$

$$\beta = \frac{3}{4} b \quad (18)$$

3. 3 무차원 감쇠계수

실험결과를 서로 다른 船型 또는 운항조건에 대하여 비교하기 위하여 무차원화하여야 한다. 선형 감쇠계수 α_e 는 다음과 같이 무차원화 한다.

$$k_e = \frac{2\alpha_e}{\omega_\phi} \quad (19)$$

또한 비선형 감쇠계수 α 와 β 는 다음과 같이 무차원화 한다.

$$k_\alpha = \frac{2\alpha}{\omega_\phi} \quad (20)$$

$$k_\beta = \frac{8}{3\pi} \beta \phi_m \quad (21)$$

따라서 비선형의 경우는 감쇠계수가 로울링 진폭의 함수가 되므로 비교를 목적으로 $\phi_m = 10^\circ$

에 대하여 결과를 정리하는 것이 일반화 되고 있다.

4. 結 言

船型이 주어진 경우 로울링減衰力を 정확히 추정하려면 모형시험을 해야 한다. 선형, 선속의 변화에 따른 감쇠력의 변화 및 벌지키일의 효과 등을 정확히 비교할 수가 있으므로 선형설계 단계에서 모형시험을 하면 설계선박의 로울링 특성을 추정할 수 있을 것이다.

參 考 文 獻

- 1) 高石敬史・猿田俊彦・吉野良技, “船體に働く横搖減衰力について(第1報)”, 日本船舶技術研究所報告 第16卷 第5號