

論 文

大韓造船學會誌
第17卷 第2號 1980年6月
Journal of the Society of
Naval Architects of Korea
Vol. 17, No. 2, June 1980

被覆 Arc 熔接으로 Butt 0[을된 四角平板의 熔接變形

朴 鍾 殷*·任 尚 錫*·尹 奉 變**

Welding Distortions on Rectangular Butt Welded Plate by
Shielded Metal Arc Welding Process
by

J. E. Park, S. J. Yim and B. S. Yoon

Abstract

The welding distortions, transverse shrinkage and angular change, on the butt welded joint made by the process of shielded metal arc welding, were studied on the basic study of bead on plate weld. On the study of bead on plate weld, the temperature distribution on the plane normal to the direction of the weld line was assumed to be parabolic.

The form of the distortion formulas of welded joint for transverse shrinkage and angular change were derived theoretically. Also, the experiments were performed about three cases, for changing types, sizes of welding electrodes and types of grooves, welding on mild steel plate, to compare theoretical study and experiments. It was found that the theoretical study was in good agreement with the result of experiment.

Also, the optimal welding conditions for reducing weld distortions were suggested.

記 號

- a : 單位時間當, 單位電流에 의한 熔接棒心線의 熔融量
- b, b_s : 殘留固有 strain이 存在하는 幅
- d : T_c 의 板 두께方向 最大깊이
- g_x : x 方向 固有變形度
- g_y : y 方向 固有變形度
- I : 熔接電流
- R : 휨에 의한 曲率半徑
- S_o : 固有橫收縮量
- S_t : 外形的 橫收縮量
- S_{t0} : 初 root pass에 의한 橫收縮量
- t : 板두께
- T_c : 殘留固有 strain이 存在할만큼 加熱到 溫度
- V : 아아크電壓

- v : 熔接速度
- W : 單位熔接길이當의 全熔着金屬量
- w : 熔接途中의 單位熔接길이當의 熔着金屬量
- w_c : 熔接棒心線의 熔融速度
- w_o : 單位熔接길이當 1 pass마다의 熔着金屬量
- W_A : 熔接署 前面의 熔着金屬量
- z, z' : 板의 두께方向 및 板두께方向中央面에서부터의 座標
- α : 線膨脹係數
- ε_o : 板두께方向中央面에 시의 y 方向變形度
- x : 熔接線과 同一한 方向座標
- y : 熔接線과 垂直인 方向座標
- η : 아아크熱効率
- λ : $0 < \lambda < 1$ 의 定數

接受日字：1980年 5月 6日

* 서울大 工大, ** 大韓造船公社

- μ : 心線의 焊着効率
 ν : poisson 比
 ϕ : 焊接棒지름
 Φ_0 : 固有角變化量
 Φ_t : 外形的角變化量

1. 緒論

金屬材料를 焊接에 依하여 接合시킬 때 發生하는 變形은, 焊接部材의 치수에 變化를 招來하여 精度를 低下시키고, 焊接製品의 品質을 떠나트린다. 또, 焊接中 發生되는 變形의 纠正에는 많은 労力과 時間이 所要되므로, 變形의 發生을 처음부터 最小限度로 抑制하는 是重要할 일이다.

本研究에서는 焊接時에 發生하는 變形에 對하여, 그 基本的인 機構를 理論的인 解析과 實驗에 依한 檢討로서, 變形發生을 焊接初期부터 緩和할 수 있는 基本資料를 얻으려고 試圖하였으며, 實際 焊接現場에서 가장 많이 使用되는 焊接이음中의 하나인 V형 맞대기이음 焊接을 對象으로 하였다. V형 맞대기이음에 對한 焊接 變形의 研究는 Malisuis의 橫收縮에 關한 實驗式의 開發로부터 始作되었으며, 그후 여러 研究者들에 依하여 많은 研究가 遂行되었다[2~10]. 그러나 이들의 研究는 實驗의였으며, 變形을 發生시키는 焊接條件들에 依한 基本的인 機構를 理論的으로 考察하지는 않았다. 그후 Watanabe와 Satoh는 焊接線에 垂直한 平面에서 母材內의 두께 方向의 溫度分布에서 等溫度曲線을 極端으로 假定하고, 理論的인 研究를 遂行한 바 있다.[11]

本研究는 앞서 이루어진 著者들의 母材內의 溫度分布에서 그 等溫度曲線을 抛物線으로 假定한 bead on plate weld에 對한 基礎研究[1]를 土臺로 하여 遂行하였다. 即 bead on plate weld의 研究에서 얻은 基本式을 多層焊接에 依한 맞대기이음의 境遇에 擴張시켜서, 焊接條件와 橫收縮量 및 角變化量과의 關係를 導出하였다. 且, 本研究의 結果에서, butt이음 焊接을 할 時遇, 焊接變形을 最少로 輕減시킬 수 있는 方法도 提示하였다.

2. 焊接變形의 理論的 考察

2.1 Bead on Plate Weld의 變形

焊接이음에서는 焊着金屬의 冷却收縮과 高溫으로 加熱된 焊接部附近의 不均一 溫度分布에 依하여 發生하는 塑性 strain에 依하여, 完全冷却後에도 應力이 殘留

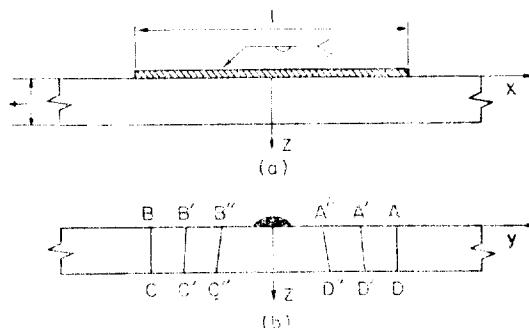


Fig. 1. Characteristics of weld shrinkage

하고 變形이 存在한다. 이 變形에는 橫收縮, 縱收縮, 縱角變化, 縱角變化 및 buckling에 依한 波形變形等이 있으나, 그中 가장 航한것이 橫收縮과 縱角變化이다. 本研究에서는 이 가장 航한 橫收縮과 縱角變化를 對象으로 하고, 縱角變化는 以下에서 角變化라 稱하기로 한다.

只今 Fig. 1(a)에 表示하는 바와 같이 平板上에 길이 L 의 bead焊接을 實施하였다고 生覺하고, 殘留固有strain이 存在하는 所謂 塑性域을 그림에서 보는 바와 같이 길이 L (縱收縮은 本研究에서는 考慮하지 않으므로 簡單히 이렇게 본다), 幅 b 는 直方體라고 生覺한다.

只今 그림에서 보는바와 같이 塑性域의 橫斷面이 焊接前에는 ABCD의 狀態에 있고, 焊接後에는 이것이 A'B'C'D'와 같아 되고, 이 塑性域인 直方體를 板에서 切取해냈을때는 A''B''C''D''의 狀態가 되었다고 生覺한다. 이때 焊接線에 垂直인 方向에 있어서의 固有橫收縮(S_o)과 固有角變化(Φ_o)를 다음式 (1, 2)와 같이 定義한다.

$$S_o = \frac{(AA'' + DD'') + (BB'' + CC'')}{2} \quad (1)$$

$$\Phi_o = \frac{(AA'' + DD'') - (BB'' + CC'')}{2t} \quad (2)$$

이기서, t : 板두께

이와 같은 定義에 따르면, 固有橫收縮과 固有角變化는 實際焊接에 있어서 나타나는 變形과는 다를 수 밖에 없다. 實際 塑性域에 發生하는 變形은, 固有變形狀態에 있는 塑性域을 弹性域과 結合시키므로서 일어나는 弹性變形量에 같고, 그 弹性變形量은, 固有變形의 크기에 比例하고, 且 塑性域이 焊接物中에서 占有하는 位置, 焊接物의 形狀, 치수에 따라 다르다. 또 焊接이음에 외의 拘束狀態에서 焊接될 時遇에는 膨脹, 收縮하려고 하는 特性이 高溫狀態에서 抑制되므로, 變形의 크기는

外的拘束의 程度에 依해서도 다르다. 따라서 外形의 焊接變形, 即 外形의 橫收縮, S_t 및 外形의 角變化, Φ_t 는 다음과式 (3, 4)와 같이 表示된다[11].

$$S_t = S_o \cdot F_{gt} \cdot F_{ct} \quad (3)$$

$$\Phi_t = \Phi_o \cdot F_{ga} \cdot F_{ca} \quad (4)$$

여기서,

F_{gt}, F_{ga} : 焊接物의 形狀, 치수, 焊接이음의 位置等에 依하여 定해지는 函數.

F_{ct}, F_{ca} : 外的拘束狀態에 依하여 定해지는 函數, 自由熔接이음에서는 $F_{ct}=F_{ca}=1$.

Watanabe와 Satoh에 依하면[11], 試驗片을 butt이음으로 焊接하고, 試驗片中央部에서 焊接線에 垂直한 斷面의 變形量 测定길이를 G_t 로 表示하면, F_{gt} , 및 F_{ga} 는 다음과式(5, 6)과 같이 表示된다.

$$F_{gt} = 1 + \nu - \frac{\nu G_t}{B} - \frac{4}{\pi} \sum_{m=1,3,5,\dots}^{\infty} \left\{ (1+\nu) \frac{m\pi L}{B} \cosh\left(\frac{m\pi L}{B}\right) - (1-\nu) \sinh\left(\frac{m\pi L}{B}\right) \right\} \times \sin \frac{m\pi L}{B} / m \left(\sinh \frac{2m\pi L}{B} + \frac{2m\pi L}{B} \right) \quad (5)$$

$$F_{ga} = 1 + \frac{\nu}{2} - \frac{8}{\pi^2} \sum_{m=1,3,5,\dots}^{\infty} \left\{ (1+\nu) \frac{m\pi L}{B} \cdot \cosh\left(\frac{m\pi L}{B}\right) - (1-\nu) \sinh\left(\frac{m\pi L}{B}\right) \right\} / m^2 \left(\sinh \frac{2m\pi L}{B} + \frac{2m\pi L}{B} \right) \quad (6)$$

여기서,

B : 焊接線에 垂直한 方向의 試驗片의 幅

L : 焊接線에 나란한 方向의 試驗片의 길이

ν : Poisson比

Fig. 2는 bead on plate weld의 경우 焊接 bead를 焊接線에 垂直한 平面으로 잘랐을 때 bead 및 熱影響部附近의 斷面을 표시한 것이다. 이 그림上에서 焊接 bead가 存在하는 平板表面의, 焊接線을 中心線으로 하는

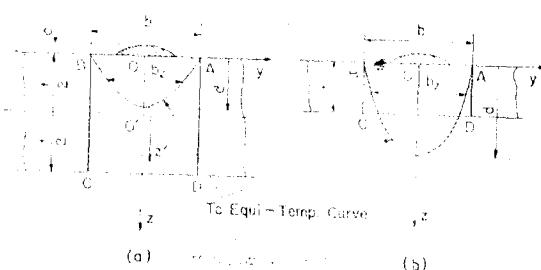


Fig. 2. Cross sectional view of a weld bead

幅 b 의 部分에 残留固有 strain이 存在한다고 生覺한다. 只今 그림에서 보아, 幅 b , 板두께 t , 그리고 焊接線 方向으로는 單位길이를 갖는 小試片 ABCD를 板에서 切取한다고 假定하고, 이 小試片內에 存在하는 y 軸方向의 残留固有 strain $g_{y(z)}$ 에 依하여, 試片이 y 軸方向으로 發生시키는 變形을 生覺한다. 이때 試片 ABCD의 z 方向으로 中央面에서의 橫收縮 S_t 는

$$S_t = -b \varepsilon_o = -\frac{b}{t} \int_{-t/2}^{t/2} g_{y(z)} dz' \quad (7)$$

으로 주어진다. 또 軸 OZ에 대한 CD 또는 AB의 倾斜, 即 角變化 Φ_t 는

$$\Phi_t = \frac{b}{2R} \int_{-t/2}^{t/2} g_{y(z)} z' dz' \quad (8)$$

로 주어진다[1].

여기서

ε_o : 板의 두께 方向 中央面에서의 y 軸方向 變形度

R : 軸에 依한 曲率半徑

z : 板의 두께 方向 座標軸

z' : 板의 두께 方向 中央面에서의 두께 方向 座標軸.

殘留固有變形度 $g_{y(z)}$ 는 板두께 方向, 即 z (또는 z')座標의 函數이나 여기에 대해서는 다음과 같은 假定을 한다. 即, 加熱 冷却中에 材料가 應力を 지탱해내지 못하게되는 溫度 T_c 以上으로 加熱된 領域에 残留固有 strain이 發生한다고 생각하고, 두께의 任意의 랜드에 있어서

$$g_{y(z)} = -\alpha T_c \frac{b_z}{b} \quad (9)$$

여기서,

α : 線膨脹係數

b_z : $z=z$ 에 있어서의 T_c 等溫度曲線의 幅

이라고 假定한다. 式(9)를 式(7), (8)에 代入하면

$$S_t = \frac{\alpha T_c}{t} \int_{-t/2}^{t/2} b_z dz' \quad (10)$$

$$\Phi_t = -\frac{6\alpha T_c}{t^3} \int_{-t/2}^{t/2} b_z z' dz' \quad (11)$$

이 된다. 式(10), (11)은 焊接線 方向으로는 單位길이를 갖는 小試片 ABCD에 對하여, 焊接線에 垂直인 方向으로는 固有 strain만이 存在한다고 假定하고, 並理論을 適用하여 求한 것이다. Satoh는 bead on plate weld의 경우의 固有變形에 대해서도 式(10), (11)과 類似한 特性이 成立할 것이라고豫想하고, 固有變形을 다음과 같이 表示하였다.

$$S_o \propto \frac{1}{t} \int_{-t/2}^{t/2} b_z dz' \quad (12)$$

$$\Phi_o \propto -\frac{6}{t^3} \int_{-t/2}^{t/2} b_z z' dz' \quad (13)$$

T_c 等溫度曲線의 形을 附與하면 式(12), (13)으로부터 S_o , Φ_o 의 函數形이 얻어진다. penetration에 關한 여러研究[12, 13, 14, 16]에 依하면 이 T_c 等溫度曲線의 形을 抛物線으로 볼 수 있으므로

$$b_z = b \sqrt{1 - \frac{z}{d}} = b \sqrt{1 - \frac{1}{d}(z' + \frac{t}{2})} \quad (14)$$

가 된다. 式(14)를 式(12), (13)에 代入하고, 積分하면,
(i) $d \geq t$ 일 때

$$S_o \propto \frac{2}{3} b \left[\frac{d}{t} \left\{ 1 - \left(1 - \frac{t}{d}\right)^{3/2} \right\} \right] \quad (15)$$

$$\Phi_o \propto \frac{2}{5} \frac{b}{t} \left[\left(\frac{t}{d} \right)^2 \left\{ \left(1 - \frac{t}{d}\right)^{3/2} \left(4 + \frac{t}{d}\right) - 4 + 5 \frac{t}{d} \right\} \right] \quad (16)$$

(ii) $d \leq t$ 일 때

$$S_o \propto \frac{2}{3} b \left[\frac{d}{t} \right] \quad (17)$$

$$\Phi_o \propto \frac{2}{5} \frac{b}{t} \left[\frac{d}{t} \left(5 - 4 \frac{d}{t} \right) \right] \quad (18)$$

이 된다. 式(15)부터 (18)까지의 대괄호안은 $\frac{d}{t}$ 가 變數인函數로 볼 수 있다. S_o 에 대한 대괄호안을 $f_1(\frac{d}{t})$, Φ_o 에 대한 것을 $f_2(\frac{d}{t})$ 라하고, $\frac{d}{t}$ 的 값의 變化에 대한 $f_1(\frac{d}{t})$, $f_2(\frac{d}{t})$ 의 값의 變化를 보면, $\frac{d}{t} = 1$ 을 境界로하여, 각각 다른 式으로 表示된다. 즉 式(15), (16)은 Fig. 2(b)의 경우이고, 式(17), (18)은 Fig. 2(a)의 경우이다. 이를 2개의 式을 역시 $\frac{d}{t}$ 的函數로서 하나의 近似式으로 나타내면, 式(15), (17)과 式(16), (18)은 각각 다음과 같이 하나의函數로 쓸 수 있다.

$$\frac{S_o}{t} \propto \frac{b}{t} \left[1 - \exp \left\{ -c_2' \left(\frac{d}{t} \right)^{3/2} \right\} \right] \quad (19)$$

$$\Phi_o \propto \frac{b}{t} \left(\frac{d}{t} \right)^2 \exp(-k_2') \frac{d}{t} \quad (20)$$

여기서, c_2' , k_2' : const.

이들 式에서 b 와 d 는 焊接熱量과 關係되는 값이라는 것이, 焊接 bead의 penetration에 關한 朴 및 Watanabe, Satoh의 研究[12, 13, 16, 17]에 잘 나타나 있다. Watanabe 및 Satoh의 研究에 依하면 d 와 b 는 다음과 같이 표시된다.

$$\frac{d}{t} \propto Q t^{-\frac{3}{2}} \quad (21)$$

$$\frac{b}{t} \propto Q t^{-\frac{3}{2}} \quad (22)$$

여기서, $Q = \frac{\eta V I}{\phi^\lambda \sqrt{v}}$ 이다.

η 는 아아크熱効率, I 는 焊接電流, V 는 아아크電壓, v 는 焊接速度, ϕ 는 焊接棒直率, λ 는 $0 < \lambda < 1$ 인 定數를 나타낸다.

式(21), (22)를 式(19), (20)에 代入하면, 焊接條件에 따른 固有橫收縮量 및 固有角變化量은 다음과 같이 求해진다.

$$\frac{S_o}{t} = c_1 * h^2 \left\{ 1 - \exp(-c_2 * h) \right\} \quad (23)$$

$$\Phi_o = k_1 * h^3 \exp(-k_2 * h) \quad (24)$$

여기서, $h = \frac{I}{t \sqrt{vt}} \times 10^{-3}$ 이다.

이 h 는 式에 表示된 바와 같이 焊接電流, 母材 두께, 焊接速度로서 표시되는 焊接熱에 關係되는 parameter이다.

또 c_1 , c_2 및 k_1 , k_2 는 焊接棒에 따라 定해지는 陽의 定數로서 다음과 같은 關係에서 定해진다. [15]

$$c_1 \propto \left(\frac{\eta v}{\phi^\lambda} \right)^2, \quad c_2 \propto \left(\frac{\eta v}{\phi^\lambda} \right)^{3/2}$$

$$k_1 \propto \left(\frac{\eta v}{\phi^\lambda} \right)^3, \quad k_2 \propto \left(\frac{\eta v}{\phi^\lambda} \right)$$

2.2 Butt 焊接의 橫收縮

Bead on plate weld의 結果를 butt이음 焊接에 擴張시키므로서, 理論的考察을 遂行하기로 한다.

Fig. 3에 表示하는 바와 같이 板두께 t 인 平板을, 任意의 V槽開先으로 butt이음 焊接을 實施한다고 生覺한다. 이 이음을 完成시키기 為해서는 Fig. 3에서 보는

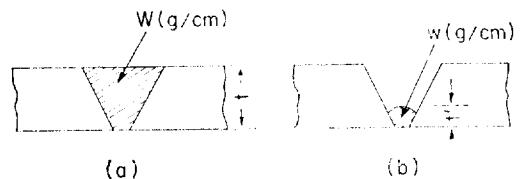


Fig. 3. Single vee butt weld

바와 같이, 斜線된部分만큼의 焊着金屬, 即, 焊接길이 1 cm 當 Wg 가 必要하다. Fig. 3(b)는 焊接途中의 狀態로서, 焊接길이 1 cm 當의 焊着金屬量은 wg/cm 이 고, 焊接 bead의, 이때의 平均 直率는 t' 이다. 이 狀態에서, 다음 한 pass의 焊接을 實施할때 橫收縮의 增加量 ΔS_t 는 bead on plate weld의 경우와 같은 特性을 갖는다고 假定하면 式(23)으로부터

被覆 Arc 焊接으로 Butt 이음된 四角平板의 焊接變形

$$\Delta S_t = c_1^* \times 10^{-6} \frac{I^2}{v(t')^2} \times \left[1 - \exp \left\{ -c_2^* / \frac{I}{t' \sqrt{vt'}} \times 10^{-3} \right\} \right] \quad (25)$$

한편, 焊接을 繼續할 때, 一般的으로 각 pass는 同一한 焊接條件으로서 焊接된다고 生覺할 수 있으며, 1 pass當의 焊着金屬重量을 w_o g/cm라고 하면, 焊接量 1 g/cm當의 橫收縮平均增加率은

$$\frac{\Delta S_t}{\Delta w} = \frac{\Delta S_t}{w_o} \quad (26)$$

이 된다.

또 흡間隙이 작을 때는 近似的으로

$$\frac{W}{w} = \frac{t^2}{(t')^2} \quad (27)$$

의 關係가 成立한다.

따라서 式(25)로 부터 다음 式(28)이 誘導된다.

$$\begin{aligned} \frac{dS_t}{dw} &= \frac{c_1^* \times 10^{-6}}{wt^2} \frac{W}{w} \left[1 - \exp \left\{ -c_2^* / \frac{I}{\sqrt{v}} \times 10^{-3} \left(\frac{W}{wt^2} \right)^{3/4} \right\} \right] \\ &= c_1 \frac{W}{t^2} \left[1 - \exp \left\{ -c_2 \left(\frac{W}{wt^2} \right)^{-3/4} \right\} \right] \cdot \frac{1}{w} \end{aligned} \quad (28)$$

$$\text{여기서, } c_1 = c_1^* \times 10^{-6} \frac{I^2}{v} \cdot \frac{1}{w_o},$$

$$c_2 = c_2^* / \left(\frac{I}{\sqrt{v}} \times 10^{-3} \right)$$

또, 첫 root pass를 焊着시켰을 때, 이음에 發生하는 橫收縮量을 S_{to} 라고, 式(28)을 積分하여 任意의 焊接量까지 焊接하였을 때 이음에 存在하는 橫收縮量 S_t 는 다음 式(29)와 같이 주어진다.

$$\begin{aligned} S_t &= \int_{w_o}^w \frac{dS_t}{dw} dw + S_{to} \\ &= c_1 \left(\frac{W}{t^2} \right) \ln(w/w_o) - c_1 \int_{w_o}^w \left[-\frac{W}{t^2} \right. \\ &\quad \left. \times \exp \left\{ -c_2 \left(\frac{W}{wt^2} \right)^{-3/4} \right\} \right] dw + S_{to} \end{aligned} \quad (29)$$

이 式(29)의 두번쩨項은

實驗値에서 定해지는 c_2 , W , w_o , 및 t 의 值을, 그 積分에서 얻은 式에 代入시켜, 그 積分値를 計算해보면 거이 零이 되므로, 式(29)의 두번쩨項은 橫收縮의 關係式에서 考慮하지 않해도 無妨하다. 따라서, 橫收縮量 S_t 는 다음 式(30)과 같이 表示된다.

$$S_t = c_1 \frac{W}{t^2} \ln(w/w_o) + S_{to} \quad (30)$$

式(30)에서 橫收縮은 $\ln w$ 에 比例함을 알 수 있는데,

이것은 本研究, 및 H. Kihara와 K. Masubuchi의 實驗과도 잘一致함을 볼 수 있다[6, 7].

式(30)의 S_{to} 에 대해서 考察하기로 한다. multi-pass에 依한 butt이음의 焊接에서 첫 root pass를 焊接할 때 이음에 發生하는 橫收縮은, 焊接前에는 떠리져있던 두 장이 接合되는 것이므로, bead on plate weld 때의 橫收縮과는 本質的으로 다른것이 된다. 이것에 對한 Naka의 研究[5]에 依하면 S_{to} 는 다음 式(31)과 같다.

$$S_{to} = c_o \left(\frac{W}{t^2} \right)^{1/2} \quad (31)$$

$$\text{여기서 } c_o \propto (1/\mu a)^{1/2}$$

이式(31)을 式(30)에 代入하면 흡의 모양이 V形으로 되는 butt이음의 橫收縮은 最終的으로 다음 式(32)와 같이 表示된다.

$$S_t = c_1 \frac{W}{t^2} \ln \left(w/w_o \right) + c_o \left(\frac{W}{t^2} \right)^{1/2} \quad (32)$$

여기서, c_1, c_o : 焊接棒의 種類 및 차름과 焊接條件에 依해 定해지는 定數

다음에 式(23)의 定數 c_1^* 에 대해서 考察해보기로 한다. $\left(\frac{\eta V}{\phi^4} \right)^2$ 에 있어서 M. Watanabe와 K. Masubuchi의 研究[6, 15, 16]에 依하면 λ 의 值은 약 0.25가 되므로 ηV 를 定數로 본다면, $c_1^* \propto \frac{1}{\phi^{0.25} \cdot \phi^{0.25}}$ 이 된다. 또 w_c 를 焊接棒心線의 焊融速度, μ 를 心線의 焊着効率, a 를 單位電流에 依한 單位時間當의 心線의 焊融量이라 하면 $w_c = aI$, $w_o = \mu w_c = \mu aI/v$ 가 되므로 結局 c_1^* 는 다음과 같이 表示할 수 있다. 即 $c_1^* \propto (I/\mu a) (1/\sqrt{\phi})$. 이 式에서 볼 때 c_1^* 는 같은 焊接入熱이라도 焊接棒의 種類와 차름에 따라 영향을 받는 定數임을 알 수 있다.

2.3 Butt焊接이음의 角度化

角度化에 對해서도, 橫收縮의 경우와 類似한 方法으로 multi-pass에 依한 butt焊接이음에 發生하는 角變化量의 理論을 展開할 수 있다. 橫收縮을 考慮할 때와 같이 각 pass의 焊接은 同一한 條件으로서 이루어진다고 假定하며, 한 pass當의 焊着金屬量은 w_o 이고, 單位 焊着量當의 角變化의 平均增加率은

$$\frac{d\Phi_t}{dw} = \frac{d\Phi_t}{w_o} \quad (33)$$

가 되며, 흡間隙이 작을 때는 마찬가지 理由로서 近似的으로 式(27)의 關係가 成立된다고 假定하므로 式(24)로 부터 다음 式이 誘導된다.

$$\frac{d\Phi_t}{dw} = \frac{k_1'}{w_o} \left(\frac{W}{wt^2} \right)^{7/4} \exp \left\{ -k_2 \left(\frac{W}{wt^2} \right)^{3/4} \right\} \quad (34)$$

$$\text{여기서 } k_1' = k_1^* \left(\frac{I}{\sqrt{v}} \times 10^{-3} \right)^{7/3}$$

$k_2 = k_2^* \frac{I}{\sqrt{v}} \times 10^{-3}$ 으로서, 焊接棒 및 焊接條件(同一條件)으로서 定해지는 定數이다.

또 焊接部材 前面V槽의 焊着金屬을 W_A , 全體의 그물을 W 라하고 式(34)를 w 에 關해서 積分하면 multi-pass에 依한 butt 焊接이음에 發生하는 角變化를 나타내는 式은 다음과 같이 주어진다.

$$\begin{aligned} \Phi_t &= \int_0^W \frac{d\Phi_t}{dw} dw - \int_{W_A}^W \frac{d\Phi_t}{dw} dw \\ &= k_1 \cdot \frac{W}{t^2} \left[2 \exp \left\{ -k_2 t^{-\frac{3}{2}} \left(\frac{W}{W_A} \right)^{\frac{3}{2}} \right\} \right. \\ &\quad \left. - \exp \left(-k_2 t^{-\frac{3}{2}} \right) \right] \end{aligned} \quad (35)$$

여기서, $k_1 = \frac{4}{3w_o} \cdot \frac{k_1'}{k_2}$ 으로서 焊接棒 및 焊接條件으로서 定해지는 定數이다.

式(35)의 첫번째式中에서 첫째項은 X槽 焊接에 있어서, 試片前面의 焊接으로 因한 角變化量을 나타내며, 둘째項은 後面의 焊接에 依해서 發生하는 角變化量을 나타내고 있다. 이式에서 $W_A = W$ 가되면 V槽이음 때의 角變化量이 된다.

3. 實驗

3.1 實驗裝置 및 試驗片

實驗에 使用한 焊接機는 A,C, D,C, 兼用이며 TIG 焊接도 可能한 Daihen Compa 350이였으며, 2次最大電流는 350 amp, 最小電流는 15 amp였다. 焊接電流는 clamp meter로서 試驗片焊接中 各 pass마다 測定되었으며, 焊接棒은 國產 KS E4301 Ilmenite系, E4313 Rutile系, E4303 Lime-titania系, E4316 Low-hydrogen系가 사용되었다. 焊接速度는 定速으로 維持하기 위하여는 直線自動酸素切斷機를 改善하여 使用하였다. 焊接姿勢는 아래보기 姿勢였다.

橫收縮量은 精度 1/100 mm인 Vernier型의 travelling microscope로서 測定되었으며, 角變化量은 精度 1/100 mm인 dial gage로서, 精度 1/100 mm인 電定盤上에서 測定하였다.

		Groove	t_1 (mm)	t_2 (mm)
①	槽深	X	8.5	8.5
②	槽寬	10:7X	10	7
③	槽寬	12:5X	12	5
④	槽寬	14:3X	14	3
		V	17	0

Fig. 4. Groove geometry of specimens

試驗片은 두께가 19 mm인 構造用鋼板을 가로 230mm, 세로 150 mm되게 酸素切斷後 機械切削하여 製作하였다. Butt 이음을 위한 開先形狀은 Fig. 4와같이 double vee, 10:7 X, 12:5 X, 14:3 X, single vee가 되도록 milling machine으로 加工하였다.

試驗片의 前後面에는 變形을 測定할 位置의 鋼板面을 매끈하게 하기 위하여, 焊接方向에 垂直이 되는 方向으로 板面의 中央에 35 mm程度의 幅으로 깊이가 0.1~0.15 mm 되게 grinding machine으로서 研削하였다. 또 焊接中心線에서 在右로 이 研削面위에 10mm 間隙으로 scriber로서 (+)形의 標識을 하였다.

熔着金屬의 内部에 缺陷이 있으면 實驗이 正確하지 않아므로, 缺陷有無를 確認하기 위하여 X-線試驗을 하고, 그 例를 Fig. 5에 표시한다. 또 Fig. 6은 測定中の 試驗片을 나타낸다.

3.2 實驗 및 測定

Table 1에 表示된 4種類의 實驗을 實施하였으며, 橫收縮量과 角變化量은, 各 layer마다 計測되었다. groove를 채우는 熔着順序는 非對稱 X型槽에 있어서는 開先 X型槽의 두 V槽中 V의 面積이 큰쪽을 먼저 焊接하여 完全히 흔을 채운뒤 나머지 V槽을 채우도록 하였다. 焊接熱外의 热을 加하지 않기 위하여, root pass의 back gouging은 하지 않았다.

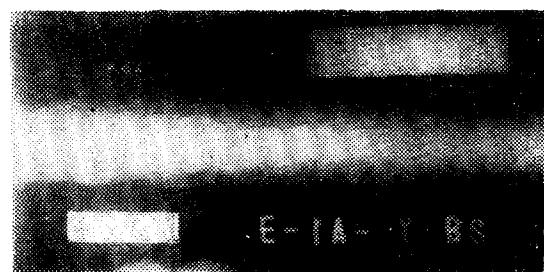


Fig. 5. X-Ray photo of a specimen

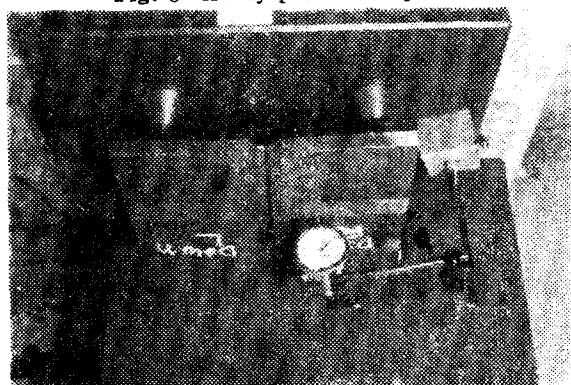


Fig. 6. Specimen on measurement

Table 1. Conditions of Experiment and I/μ_a , W/t^2

Series	Specimen No.	Type of electrode	Diameter of rod(mm)	Groove	I Amp.	a gr/sec. A	μ	I/μ_a $A^2 \text{ sec/gr}$	W gr/cm	W/t^2 gr/cm ²	V cm/sec
I, Effect of type of electrode	1	Ilmenite	4	×	160	2.6904×10^{-3}	0.84	7.0798×10^4	9.46	2.62	0.3667
	2	Rutile	4	×	160	2.4609×10^{-3}	0.89	7.3053×10^4	9.46	2.62	"
	3	Lime-titania	4	×	160	1.8279×10^{-3}	1.016	8.6154×10^4	9.46	2.62	"
	4	Low-Hydrogen	4	×	160	2.617×10^{-3}	0.95	6.4357×10^4	9.46	2.62	"
II, Effect of electrode size	5	Ilmenite	3.2	×	120	2.5428×10^{-3}	0.82	5.7552×10^4	9.46	2.62	0.3667
	6	"	5	×	200	2.7706×10^{-3}	0.84	8.5936×10^4	"	"	"
	7	"	6	×	240	2.8162×10^{-3}	0.88	9.6842×10^4	"	"	"
III, Effect of groove type	8	Ilmenite	4	$14.3 \times$	160	2.6904×10^{-3}	0.84	7.0798×10^4	12.20	3.38	"
	9	"	4	$12.5 \times$	"	"	"	"	10.59	2.94	"
	10	"	4	$10.7 \times$	"	"	"	"	9.68	2.68	"
	11	"	4	V	"	"	"	"	15.98	4.43	"
IV, Effect of optimum design	12	Ilmenite	4	×	160	2.6904×10^{-3}	0.84	7.0798×10^4	9.46	2.62	0.3667
			5		200	2.7706×10^{-3}	0.84	8.5936×10^4			
			6		240	2.8162×10^{-3}	0.88	9.6842×10^4			
	13	"	6	×	240	2.8162×10^{-3}	0.88	9.6842×10^4	"	"	"
			5		200	2.7706×10^{-3}	0.84	8.5936×10^4			
			4		160	2.6904×10^{-3}	0.84	7.0798×10^4			

適正焊接電流 외 焊接速度를 求하기 為하여 別途의 實驗을 實施하였으며, Table 1의 電流 I 와 焊接速度 v 는 여기서 얻어진 값이다. 焊接棒心線의 焊着率인 μ 값과 單位電流 單位時間當의 心線의 焊融量인 a 값은 Fig. 7에서 보는 바와 같이 别途의 實驗을 實施하였으며, Table 2의 μ 와 a 의 값은 이 實驗에서 얻었다.

變形의 測定은, 本焊接前에 tack weld 를 하여 焊接前의 測定을 하고, root pass를 焊接하여, 또 變形을 測定하고, 다시 焊接을 繼續하여 각 layer마다 橫收縮量과 角變化量을 測定하는 方法을 取하였다. 變形의 狀

態는 pass數를 거듭 할수록 增加하였으며, 한쪽 V흡을 完了하였을 때 가장甚하고, 反對쪽 V흡을 치워나가면서 漸次 減少하였으며, 흡을 完全히 치웠을 때 남는 變形이 殘留變形이 되었다. 이 殘留變形은 흡의 形態, 焊接棒의 種類 및 지름에 따라 差異가 確認되었으며, 이 報文에는 代表的으로 Table 1의 No. 7 試驗片을 第3 layer까지 焊接하였을 때 (Fig. 8)와 No. 11試驗片을 第3 layer까지 焊接했을 때 (Fig. 9)의 變形의 狀態을 표시하는 것만을 揭載하였다.

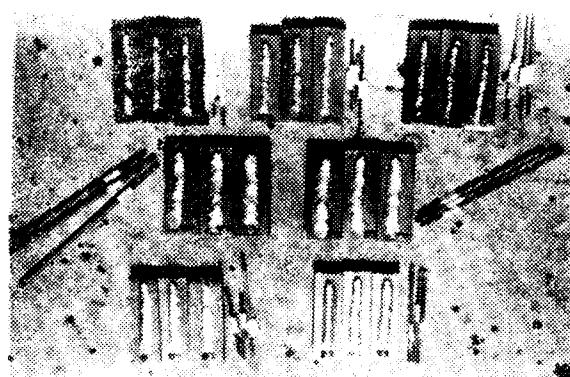


Fig. 7. Photo of weld metal efficiency specimen

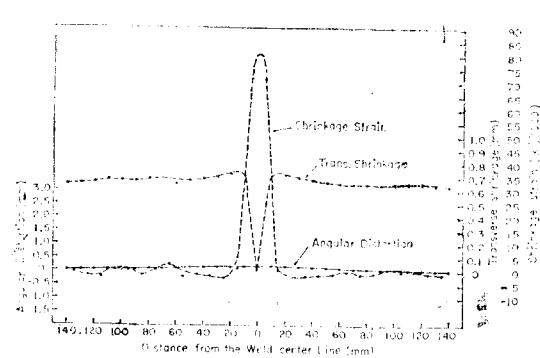


Fig. 8. Distribution of the weld distortions after the 3rd layer welding of No. 7 specimen

Table 2. Experimental Data for μ and a

(1)	(2) types of electrodes	(3) dia. elect. (mm)	(4) length elect. (mm)	(5) weight of elec- trode (g)	(6) weight of core (g)	(7) weight of core con- sumed (g)	(8) weight of spec- imen (g)	(9) weight of deposited metal+spec- imen (g)	(10) $\mu = \frac{(9)}{(7)}$ (g)	(11) $\mu = \frac{(10)}{(7)}$ (g)	(12) time of welding (sec)	(13) welding current (A)	(14) $a = \frac{(7)}{(12)}(13)$ (gr/sec. A)	
1	Ilmenite	4 +0.012	400 +0.31	54.4 29.192	39.55 B	24.005 768.2	A 768.7	932.83 792.04	20.38 23.84	0.8490 0.8307	56.7 65.6	162 137	2.6134×10^{-3} 2.7865×10^{-3}	
2	Rutile	4 +0.012	400 -0.31	54.83 25.218	39.55 C	24.595 764.78	A 753.8	765.64 787.14	21.84 22.36	0.888 0.893	62.8 65.9	162 154	2.41753×10^{-3} 2.46733×10^{-3}	
3	Lime-titania	4 +0.013	400 -0.31	56.88 18.968	39.55 C	22.075 24.163	A B	787.63 776.85	22.43 24.55	1.016 1.016	73.5 83.6	160 158	2.49782×10^{-3} 1.8293×10^{-3}	
4	Low-Hydrogen	4 +0.011	400 -0.31	53.31 20.889	39.55 C	22.091 19.251	A B	762.25 782.44	783.43 800.63	21.18 18.19	0.9588 0.945	54.3 46.5	155 162	1.8425×10^{-3} 1.8153×10^{-3}
5	Ilmenite	3.2 +0.01	350 -0.12	30.12 15.345	22.11 C	15.505 17.334	A B	768.3 761.3	780.95 775.55	12.65 14.25	0.816 0.822	52.3 55.6	116 122	2.6247×10^{-3} 2.5555×10^{-3}
6	"	5 +0.018	400 -0.38	88.9 31.592	61.58 C	27.531 27.303	A B	911.21 911.7	934.67 934.44	23.46 22.74	0.852 0.833	48.1 50.4	205 198	2.55571×10^{-3} 2.55543×10^{-3}
7	"	6 -0.01	450 +0.0001	138.72 34.818	98.5 C	36.904 31.158	A B	915.9 915.15	948.27 942.87	30.37 27.72	0.8772 0.8897	49.4 44.8	247 235	2.79204×10^{-3} 2.73599×10^{-3}

 w_o =weight of deposited metal per unit length, per pars a =weight of core consumed per unit current unit time

$$\mu = \frac{aI}{v}$$

$$w_o = \mu \times \frac{aI}{v}$$

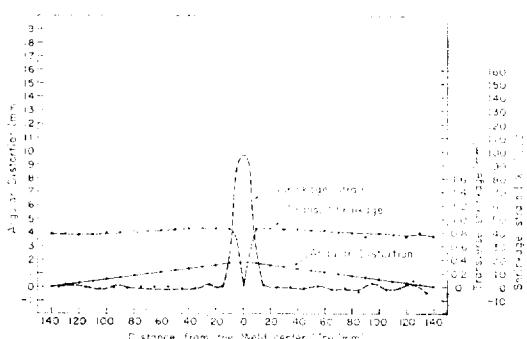


Fig. 9. Distribution of the weld distortions after the 3rd layer welding of No. 11 specimen

4. 變形量計算式

4.1 橫收縮量計算式

Table 1의 實驗 I, II, III에서 얻은 橫收縮量의 計測值와 單位焊接길이當의 焊着金屬量 $w(\log w)$ 의 關係를 Fig. 10, 11, 12에 표시한다. Fig. 10은 다른 모든 焊接條件은 一定하게 維持하면서, 焊接棒의 種類($I/\mu\alpha$)

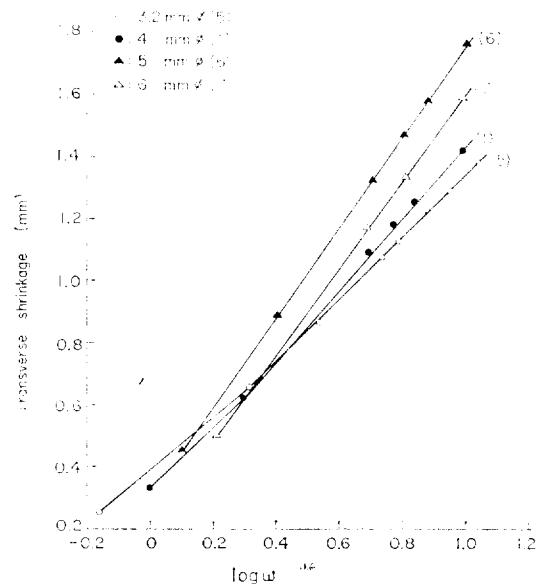


Fig. 11. Transverse shrinkage for various sizes of electrodes

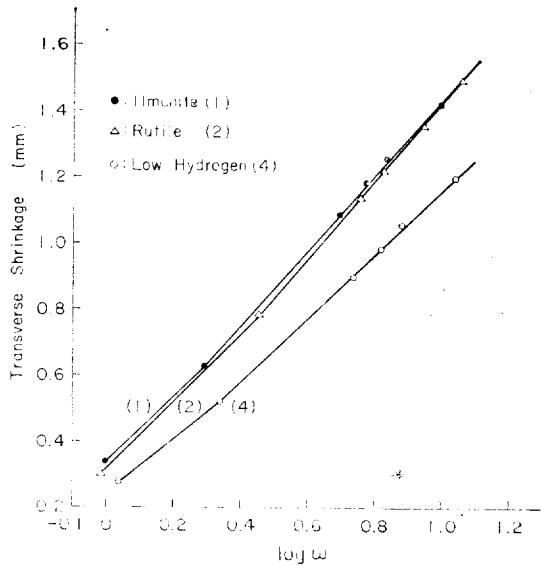


Fig. 10. Transverse shrinkage for various types of electrodes

값)만을 變化시킨 境遇이고, Fig. 11은 마찬가지로 焊接棒의 지름($I/\mu\alpha \cdot \frac{1}{\sqrt{\phi}}$ 값)만을, Fig. 12도 마찬가지인 데, 實驗片의 壓形狀($\frac{W}{t^2}$ 값)만을 變化 시켰을때 實驗

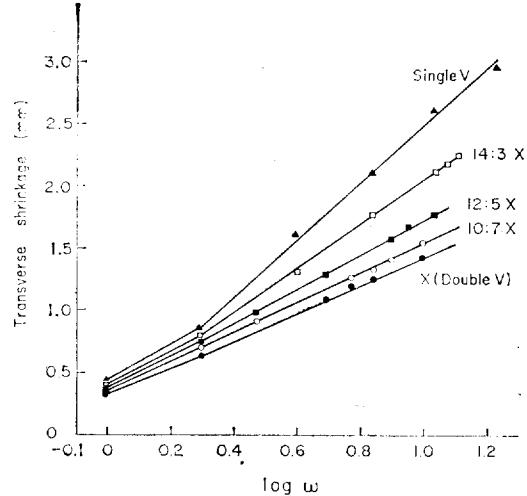


Fig. 12. Transverse shrinkage for various groove types of butt joint

片에 發生하는 橫收縮量을 나타낸 것이다. 이에서 理論的으로 誘導한 橫收縮量의 式(32)에 Fig. 10, 11, 12에 표시된 實驗計測值들을 適用시켜서 式(32)의 係數 c_1 , c_2 를 求하였다. 앞서 理論에서 言及한바와 같이 이들

係數는 焊接棒의 種類, 지름 및 흄의 形狀에 따라 약간씩 그 값을 달리하므로, 이들中 우리나라에서 가장 일찍부터 잘 發達되었는 Ilmenite系 4mmφ 및 6mmφ棒에對한 式을 代表的으로 表示해 본다.

Ilmenite系 4mmφ 棒의 경우(單位: cm);

$$S_t = 0.018 \frac{W}{t^2} \ln(w/w_0) + 0.020 \left(\frac{W}{t^2}\right)^{1/2} \quad (36)$$

Ilmenite系 6mmφ 棒의 경우;

$$S_t = 0.023 \frac{W}{t^2} \ln(w/w_0) + 0.031 \left(\frac{W}{t^2}\right)^{1/2} \quad (37)$$

4.2 角變化量計算式

Table 1의 實驗 I, II, III에서 얻은 角變化量의 計測值 $\phi_t / \frac{W}{t^2}$ 와 試驗片의 흄形狀變化(W_A/W)의 관계를 Fig. 13에 나타낸다. 이래서 理論的으로 誘導한 角變化量의 式(35)에 Fig. 14의 實驗計測值들을 適用

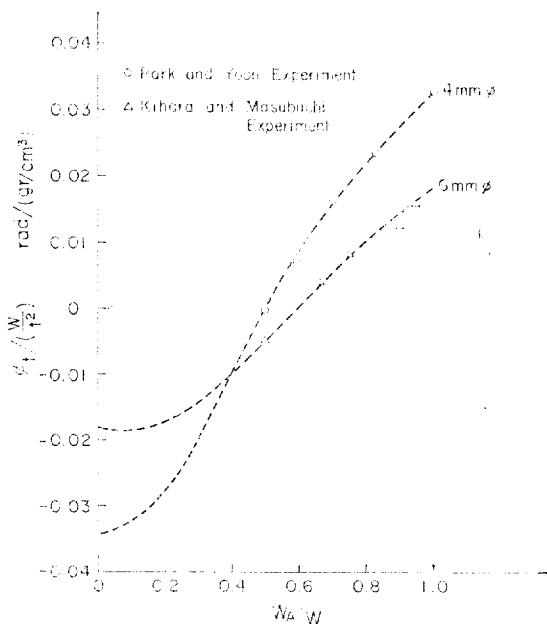


Fig. 13. Effect of W_A/W on the angular change

시켜서 式(35)의 係數 k_1 , k_2 의 値을 求하였다. 橫收縮과 마찬가지 理由로 Ilmenite系 4mmφ棒 및 6mmφ棒에 대한 式을 표시하면 다음과 같다.

Ilmenite系 4mmφ棒의 경우(單位: rad.);

$$\phi_t = 0.24 \frac{W}{t^2} \left[2\exp\left\{-4.03 t^{-\frac{3}{2}} \left(\frac{W}{W_A}\right)^{\frac{3}{4}}\right\} - \exp\left(-4.03 t^{-\frac{3}{2}}\right) \right] \quad (38)$$

Ilmenite系 6mmφ棒의 경우;

$$\phi_t = 0.24 \frac{W}{t^2} \left[2\exp\left\{-5.26 t^{-\frac{3}{2}} \left(\frac{W}{W_A}\right)^{\frac{3}{4}}\right\} - \exp\left(-5.26 t^{-\frac{3}{2}}\right) \right] \quad (39)$$

5. 檢討

5.1 橫收縮

앞서 求한 棒收縮에 對한 理論式(32)를 보면 橫收縮量 S_t 는 焊着金屬量 w 의 $\log w$ 값에 比例하고 있는데, 이事實은 實驗 I, II, III의 結果로서 표시된 Fig. 10, 11, 12에 잘 나타나 있어 理論과 實驗이 잘 一致함을 알 수 있다. 또 式(32)는 첫 root pass에 對한 收縮과 2nd pass以後의 焊着金屬量에 對한 것인 2개項으로 表示되고 있는데, 이事實도 Fig. 10, 11, 12에 잘 나타나 있다. 即 첫 root pass는 bead on plate weld의 理論이 適用되며 않는 pass임이 理論과 實驗에서 잘 表現되고 있다.

橫收縮의 理論式(32)를 誘導할 때 係數 c_1 은 $(I/\mu a) \times (1/\sqrt{\phi})$ 에 比例한다고 생각했었는데 實驗結果인 Fig. 14, 15는 이것을 잘 表示하고 있다.

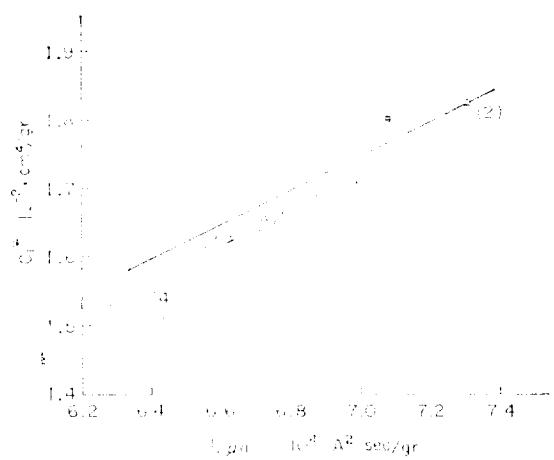
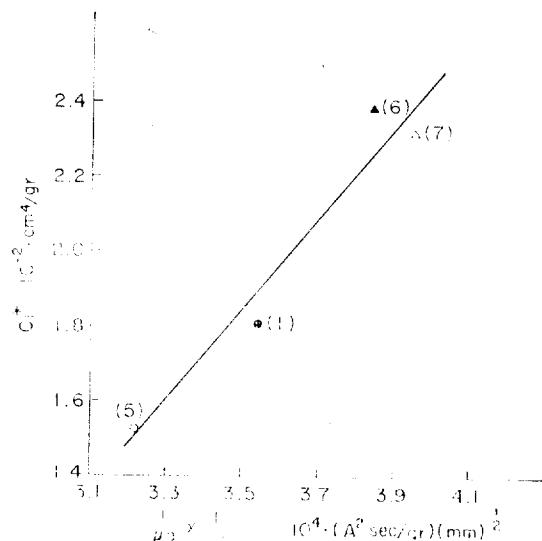


Fig. 14. Constant c_1^* for various types of electrodes

5.2 角變化

Fig. 13에서 보면 任意의 두께의 板을 焊接할 때 發生하는 變形은 W_A/W 가 0인 향을 미침은 알수 있는데 이것은 事實을 잘 表現하고 있다. W_A/W 의 値을 適切히 選擇하고자로서 角變化를 零으로 할수있음도 알수 있다. 即, 棒徑이 4mmφ인 焊接棒을 使用하면 $W_A/W=0.5$, 6mmφ인 경우는 $W_A/W=0.6$ 페제 X 흄을 開先하면

Fig. 15. Constant c_1^* for various sizes of electrodes

熔接後 角變化量은 零이 되고 板은 반반해진다. 또, 同量의 熔着金屬을 必要로 할 경우에는 棒徑이 큰것을 使用함에 角變化輕減에 有効하다는 것을 알수있다.

6. 最適熔接條件의 選擇

以上에서 論한 理論的考察과 實驗의 結果를 檢討하여 butt熔接이음에 있어서 變形을 最少로 줄이기 為한 熔接條件들을 들여보면 다음과 같다. 即, 橫收縮을 減少시키기 為해서는 式(23)에서 보는바와 같이 熔接入熱을 可能한限 각게 할 것이며, 또 式(30)에서는, W , S_{t0} 를 각게 하기 위해서 흄의 形狀이, 熔着金屬이 可能한限 적게 所要되도록 해야하고, 또 Fig. 12에서 알수있는바와 같이 V홀보다는 X홀을 使用하는 것이 좋다.

角變化에 있어서는 Fig. 16에서 보는바와 같이 W_A/W 의 값을 適合하게 取하므로서 角變化를 없이 할 수 있고, Fig. 13에서 보면 가는棒 보다는 굽은棒을 使用하면 角變化를 輕減시킬 수 있음을 알 수 있다.

7. 結論

只今까지 論한 理論的 解析과 實驗의 結果로서, 被覆아크熔接法에 依한 butt이음된 四角平板의 焊接變形에 對해서 다음과 같은 結論을 얻을수 있었다.

(1) Multi-pass에 의한 butt이음 焊接後 板에 發生하는 變形量은 다음과式으로 表示된다.

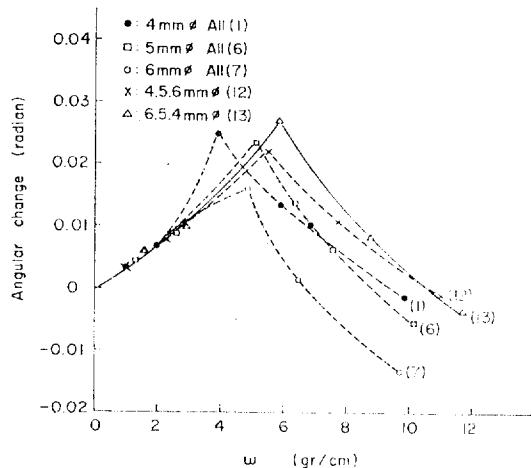


Fig. 16. Angular change for changing of deposited metal

(a) 橫收縮量 S_t 는

$$S_t = c_1 \frac{W}{t^2} \ln(w/w_0) + c_0 \left(\frac{W}{t^2} \right)^{\frac{1}{2}}$$

여기서, c_1, c_0 : 熔接棒의 種類 및 지름과 熔接條件에 依해 定해지는 定數

(b) 角變化量 Φ_t 는

$$\Phi_t = k_1 \frac{W}{t^2} \left[2\exp \left\{ -k_2 \left(\frac{W}{W_A} \right)^{\frac{3}{2}} t^{-\frac{3}{2}} \right\} - \exp \left(-k_2 t^{-\frac{3}{2}} \right) \right]$$

여기서, k_1, k_2 : 熔接棒의 種類 및 지름과 熔接條件에 依해서 定해지는 定數

(2) X홀 butt이음熔接에서 W_A/W 의 比를 잘 選擇 하므로서 角變化를 크게 輕減시킬 수 있다.

(3) Butt이음熔接에서 變形을 輕減하기 為한 條件은 다음과 같다.

(a) 熔接入熱을 最少로 한다.

(b) 흄의 形狀을 熔着金屬이 最少가 되게 한다.

(c) X형 흄에서는 양쪽 V홀의 크기의 比를 잘 決定해야 한다.

(d) 굽은 熔接棒이 가는棒보다 좋다.

後記

이 論文은 1979年度 文教部 學術研究助成費에 依하여 研究된 것임을 밝히며 이 機會를 빙어 文教當局에 感謝드리는 바이다.

參 考 文 獻

1. 朴鍾殷・金義煥; “四角平板上의 Bead 焊接으로 因한 變形과 焊接條件과의 關係” 大韓造船學會誌, 第16卷, 第3號, pp. 26-34, 1979.
2. W. Sparagen, W.G. Ettinger; “Shrinkage Distortion in Welding,” *Welding Journal R.S.* pp. 323-335, Vol. 29, No. 7, 1950.
3. F. Guyot; “A Note on the Shrinkage and Distortion of Welded Joints,” *Welding Journal R.S.* pp. 519-529, Vol. 26, No. 9, 1947.
4. T. Kumose, T. Yoshida, T. Abbe, H. Onoue; “Prediction of Angular Distortion Caused by one-pass Fillet Welding,” *Welding Journal R.S.* pp. 945-956, Vol. 33, No. 10, 1954.
5. T. Naka; “Shrinkage and Cracking of Weldments,” first edi, Tokyo, 1950.
6. H. Kihara and K. Masubuchi; “Study on the Shrinkage and Residual Welding Stress of Constrained Fundamental Joint” *Rep. Transportation Tech, Research Inst, Japan.* No. 7, 1954 and No. 20, 1956.
7. H. Kihara, K. Masubuchi, Y. Oqura, and Y. Matsuyama; “Effect of Welding Sequence on Transverse Shrinkage and Residual Stresses” *Ibid,* No. 24, 1957.
8. K. Masubuchi; “Analytical Investigation of Residual Stresses and Distortion Due to Welding,” *Welding Journal R.S.* pp. 525-537, Vol. 39, 1960.
9. 岡田實: “熔接工學”, pp. 62-66, 山海堂, 1942.
10. G.E. Linnert; “Welding Metallurgy,” Vol. 2, pp. 108-140 3rd edi, A.W.S., 1967.
11. M. Watanabe, K. Satoh; “Effect of Welding Condition on the Shrinkage Distortion in Welded Structures,” *Welding Journal R.S.* pp. 377-384, Vol. 40, August 1961.
12. J.E. Park; “An Experimental Study on the Penetration of Ilmenite System Coated Arc Welding Electrodes,” *Journal of the S.N.A.K.* pp. 35-42, Vol. 6, No. 1, 1969.
13. J.E. Park; “An Experimental Study on the Penetration of High-Titania Potassium Type Coated Arc Welding Rod.”, *Journal of the S.N.A.K.*, pp. 45-56, Vol. 7, No. 1, 1970.
14. G.E. Linnert; “Welding Metallurgy,” Vol. 1, pp. 101, 3rd edi. A.W.S., 1967.
15. M. Watanabe, K. Satoh; “Effect of Welding Conditions on the Transverse Shrinkage Distortion of Bead-on Plates,” *Journal of the Japan Welding Society* pp. 211-216, Vol. 25, No. 4, 1956.
16. M. Watanabe, K. Satoh; “Prediction of Penetration in Welded Joints by Welding Condition,” *Journal of the Japan Welding Society*, pp. 512-519, Vol. 24, No. 12, 1955.
17. M. Watanabe & Satoh; Effect of Welding Conditions on Transverse Distortion in Butt-Welded Joint” *Journal of the Japan Welding Society*, pp. 455-460, No. 8, Vol. 25, 1956.