단상 계통 연계 태양광 인버터의 소신호 모델링 및 제어기 설계 이성준, 배현수, 최규식, 조보형 서울대학교 전기·컴퓨터공학부

Small Signal Modeling and Control Design of a Single-Phase Grid-Connected Inverter for the Phoovoltaic System

S.J. Lee, H.S. Bae, K.S. Choi, B.H. Cho School of Electrical Engineering and Computer Science Seoul National University

ABSTRACT

본 논문에서는 단상 계통 연계 태양광 인버터의 소신호 모델 링을 통한 체계적인 제어기 설계 방법을 제안한다. 계통 연계 태양광 인버터의 내부 전류제어기는 계통 전압과 동상이 되도 록 계통 주입 전류를 제어하고, 외부 전압제어기의 태양전지 안 정화 제어기를 통해 태양전지의 최대전력점 추적제어를 수행한 다. 태양전지의 전 동작 영역에서 안정적인 동작 수행과 계통 주입 전류 제어를 위한 태양전지 전압 제어기 및 인버터 전류 제어기의 안정도 해석 및 설계 방법을 소신호 모델링을 통해 제시한다. 본 연구에 제안된 방법은 200 W급 태양전지를 이용 한 축소 시스템을 이용하여 검증한다.

1. 서 론

최근 대체 에너지에 대한 관심이 더욱 부각되고 있는 상태에 서 신재생에너지 발전 시스템의 이용에 대한 관심이 더 증대되 고 있다. 이중에서 태양광 발전은 태양빛으로부터 무공해의 에 너지를 얻을 수 있는 환경 친화적인 발전 시스템으로 신재생 에너지 분야에서 각광받고 있다. 지금까지 태양전지로부터 최 대 전력을 얻을 수 있는 알고리즘, 전력변환기의 효율 향상을 위한 토폴로지 및 구조에 대한 연구⁽¹⁾ 및 태양광 발전 시스템 을 안정적으로 구축하기 위한 제어 방법에 대한 연구가 계속 진행되고 있지만 체계적인 제어기 설계 방법에 대한 연구는 잘 알려져 있지 않다.

따라서 본 논문에서는 계통 연계형 태양광 단상 인버터의 소 신호 분석을 통해 계통 전류 제어 및 태양 전지의 안정적 동작 을 위한 직류단 전압 제어기의 설계 방법을 제시한다.

2. 단상 인버터 모델링 및 제어기 설계

2.1 단상 인버터 소신호 모델링

단상 인버터의 제어기 설계 및 안정도의 판별을 위해 그림 1 과 같은 계통 연계형 단상 인버터 시스템의 소신호 모델링을 수행한다. 인버터 각 레그의 스위치는 캐리어와의 비교를 통해 스위칭 함수인 Sa와 Sb로 제어된다. 이때 그림 2와 같이 단극 성 PWM(Unipolar Pulse Width Modulation) 방법의 경우에 삼 각파 캐리어(Vcarr)의 주파수가 변조 신호인 Vca와 Vcb의 주파 수보다 충분히 높다면 한 스위칭 주기 동안(Tsw) 스위칭 함수 는 평균된 값으로 나타낼 수 있고 이 값은 각 레그의 듀티비가 된다. 따라서 이 듀티비를 이용한 전압형 단상 인버터의 평균 상태 방정식은 식 (1)-(2)와 같이 나타낼 수 있다. 이때 모델링 의 단순화를 위해 전력단 회로는 손실이 없는 이상적인 소자로 고려한다.

$$\frac{di_L}{dt} = \frac{(2d-1)}{L} v_{dc} - \frac{1}{L} v_g \tag{1}$$

$$\frac{dv_{dc}}{dt} = \frac{i_i}{C} - \frac{(2d-1)}{C}i_L$$
(2)

인버터의 동적인 특성 분석 및 제어기 설계를 위해 평균화 된 상태 방정식으로부터 임의의 동작점에서 작은 섭동 ($i_i = I_i + \hat{i}_i, i_L = I_L + \hat{i}_L, \quad v_{dc} = V_{dc} + \hat{v}_{dc},$ $v_g = V_g + \hat{v}_g, \quad d = D + \hat{d}$)에 대한 선형화 과정를 통해 전압형 인버터의 소신호 전달 함수를 유도할 수 있다.



그림 1 계통연계 전압형 단상 인버터

Fig. 1 Grid-connected single-phase voltage source inverter



그림 2 스위칭 함수와 평균화된 듀티와의 관계 Fig. 2 Relationship of Switching function and duty ratio

2.2 전류 제어기 설계

인버터의 전류 제어기의 설계는 AC 전류 제어 방법과 d-q 동기 좌표계에서의 설계 방법이 있다. 일반적으로 d-q 동기 좌 표계에서의 제어는 정지좌표계인 AC 전류 제어 방법에 비해 정상상태 오차의 관점에서 향상된 특성을 얻을 수 있지만 좌표 변환에 따른 연산량이 많다는 단점이 있으므로 본 연구에서는 듀티의 전향 보상을 이용한 AC 전류 제어 방법을 적용한다. 이 때, 전압제어기에 의해 전류 제어의 정상 상태 오차가 보상되어 계통 전류 제어를 할 수 있다.

인버터의 전류 제어기는 식 (1)의 소신호 모델을 이용하여 전류 루프게인의 차단주파수에서 이득여유 및 위상여유를 고려 한 비례·적분 전류 제어기를 설계한다. 앞서 언급한 전류 제어 기의 소신호 블록 다이어그램은 그림 3, 각 전달 함수는 식 (3) 에 나타내었다. 그림 3의 블록다이어그램은 디지털 제어를 위 해 ZOH를 이용한 이산 시간 전달 함수로 변환된 소신호 전달 함수이며 전류 제어기 설계를 위한 직류단 커패시터와 태양 전 지를 고려하지 않은 전달 함수이다. z^{-1} 은 샘플링 시점부터 듀 티가 업데이트 되는 시점까지의 연산 지연을 나타낸다. 또한 외 란에 대한 시스템의 응답 특성을 향상시키기 위해 듀티의 전향 보상을 사용하며, 이때 전향되는 듀티의 값은 식 (4)로 나타낼 수 있고 전향 보상의 소신호 전달 함수는 (5)과 같이 나타낼 수 있다. 듀티의 전향 보상을 이용할 경우, 소신호 전달 함수에서 계통 전원에 대한 영향을 크게 감소시킬 수 있으므로 계통 전 류 제어의 성능을 크게 향상시킬 수 있다.

$$G_{ivg}^{'=} \hat{i}_L / \hat{v}_g = -1 / sL$$
 (3)

$$G_{id}' = \hat{i}_{L} / \hat{d} = 2 V_{dc} / sL$$

$$G_{ivdc}' = \hat{i}_{L} / \hat{v}_{dc} = (2D - 1) / sL$$

$$d_{ff} = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{V_{g}}{V_{dc}} \right)$$
(4)

$$\hat{d}_{ff} = -\frac{1}{2} \frac{V_g}{V_{dc}^2} \hat{v}_{dc} + \frac{1}{2} \frac{1}{V_{dc}} \hat{v}_g$$
(5)

2.3 전압 제어기 설계

인버터의 전압 제어기는 앞서 설계된 전류 제어기를 이용해 서 그림 4의 전류 루프를 닫은 인덕터 전류에서 태양 전지 전 압까지의 전달 함수를 안정화시키는 제어기를 설계한다. 이때 소신호 블록 다이어그램의 전달함수는 2.1절의 소신호 모델 유 도 과정을 통해 얻을 수 있으며 식 (6),(7)과 같이 유도된다. 이 때 *r*sa는 태양 전지의 소신호 저항으로써 식 (8)과 같은 관계식 으로 나타낼 수 있다. 계통 전류 제어를 위해 전류 루프를 닫은 경우에 태양 전지는 전류원 영역에서 대신호적으로 불안정하게 되고,^[2] 소신호 적으로는 전류 루프가 닫힌 전달 함수는 저주파 의 우반면 극점을 갖는 불안정한 시스템이 된다. 따라서 전압



그림 3 인버터 전류 제어루프의 소신호 블록 다이어그램 Fig. 3 Small signal block diagram of current loop



그림 4 계통 연계 인버터 소신호 블록 다이어그램 Fig. 4 Grid-connected VSI small signal block-diagram

제어기 설계는 통상 많이 이용하는 보드 선도를 이용하는 방법 보다는 Root-locus나 Nyquist stability criterion을 이용해야 한 다. 본 연구에서는 태양 전지의 전 동작 영역에서 안정한 전압 제어기 설계를 위해 Nyquist stability criterion을 이용하여 디 자인하며 태양 전지의 전 동작영역에서 안정화시킬 수 있는 비 례적분 제어기를 이용하였다.

$$\frac{\hat{i}_L}{\hat{d}} = -\frac{2\left[(2D-1)\hat{I}_L r_{ss} + V_{dc}\right]}{(2D-1)^2 r_{ss}} \frac{1 - \frac{r_{ss}C V_{dc}}{(2D-1)\hat{I}_L r_{ss} + V_{dc}}s}{1 - \frac{L}{(2D-1)^2 r_{cs}}s + \frac{LC}{(2D-1)^2}s^2}$$

(6)

$$\frac{\hat{v}_{dc}}{\hat{d}} = -\frac{2V_{dc}}{(2D-1)} \frac{1 + \frac{LI_L}{(2D-1)V_{dc}}s}{1 - \frac{L}{(2D-1)^2 r_{ss}}s + \frac{LC}{(2D-1)^2}s^2}$$
(7)

$$\hat{v}_{dc} = r_{sa} \hat{i}_i, \quad (r_{sa} < 0)$$
 (8)

3. 실험 결과

제안된 소신호 분석 및 제어기 설계의 검증을 위해 200 W급 태양전지, 1/10로 축소된 계통 전원(22 V_{ms}), 1.5mH의 출력 인 덕터, 1uF 출력 필터 커패시터, 2200uF 직류단 캐패시터를 이 용한 단상 인버터 시스템을 구축하여 TMS320F2812 DSP를 이용하여 계통 전류 및 태양전지 전압 제어를 실험하였다.

계통 연계 단상 인버터의 경우 직류단 전압은 계통 전압의 두배 주파수의 리플 전압 성분이 존재하기 때문에 계통 전류의 고조파 및 역률 문제로 통상 10Hz 미만으로 디자인한다. 또한 계통 연계형 태양 전지 인버터는 직류단 전압의 지령치가 최대 전력점 추적제어 알고리즘으로부터 주어지는 가변 전압이므로, 태양 전지의 전 동작 전압 범위 내에서 안정하도록 디자인되어 야 한다. 그림 5는 태양전지의 전 동작 영역에서 안정화되도록 설계되지 않은 잘못된 설계의 Nyquist stability criterion을 보 인다. 태양 전지의 최대전력점 전압 근처인 62.5V인 경우는 안 정하지만 전류원 영역인 45V에서는 불안정함을 알 수 있다. 그 림 6은 앞선 분석의 실험으로 설계된 전압 제어기에 의해 62.5V인 경우 안정화되었지만 45V가 되었을 경우에 불안정하 게 설계된 제어기로 인해 태양 전지의 전압이 진동하는 현상을 볼 수 있다. 이는 주로 태양 전지가 최대 전력점에서 동작한다 고 가정하여 제어기를 설계할 경우, 주변 환경의 급변이나 초기 최대 전력점 추적시 시스템이 불안정해질 수 있음을 나타낸다. 그림 7은 태양 전지 전 동작 영역에서 안정하도록 설계된 제어 기의 실험 결과로 태양 전지의 동작 영역에서 모두 안정하게 동작점을 형성하는 것을 확인할 수 있고 그림 7.(c)에서 계통 전압과 동상으로 역률 제어를 하고 있는 것을 알 수 있다.



그림 5 전압 루프 게인의 Nyquist stability criterion Fig. 5 Voltage-loop gain Nyquist stability criterion



(b) 태양 신지의 신규원 영역, VdC = 45V 그림 6 불안정한 직류단 전압 제어기의 실험 결과 Fig. 6 Experimental results designed by unstable controller

4. 결 론

본 논문에서는 태양광 계통 연계형 단상 인버터 시스템의 제어기 설계 방법을 제시하였다. 인버터가 역률 제어를 위해 계 통 전압과 동상으로 전류 제어를 하고 있는 경우 전류원 영역 에서 대·소신호 관점에서 불안정 시스템이 된다. 따라서 태양 전지의 안정적인 동작점 형성을 위해서 전 동작 영역에서 안정 화 시킬 수 있는 전압 제어기를 디자인해야 한다.

0	논문은	(주)효성중공업의	연구비	부분지원에	의하여
연구!	되었슴				

참 고 문 헌

- [1] Soeren Baekhoej Kjaer, John K. Pedersen, Frede Blaabjerg, "A Revies of Single-Phase Grid-Connected Inverters for Photovoltaic Modules", IEEE Trans. on Industry Applications, Vol. 41, No. 5, pp. 1292–1306, Sep/Oct. 2005.
- [2] Bo H. Cho, Jae R. Lee, Fred C Y Lee, "Large-Signal Stability Analysis of Spacecraft Power Processing Systems", IEEE Trans. on Power Electronics, Vol.5, No. 1, pp. 110-116, Jan. 1990.



