

마이크로그리드의 모델링 및 해석에 관한 기초 연구

손 광 명 , 이 계 병
동의대학교 전기공학과

A Study on the Modeling and Analysis of the Micro-Grid

Kwang M. Son , Kye B. Lee
Dept. of Electrical Eng., Dong-Eui Univ.

Abstract - Micro-source units having power ratings in thousands of watts can provide power quality with higher reliability and efficiency than the conventional large scale units. This paper develops switching level model of micro-source and studies the characteristics of the micro-grid consisting of multiple micro-sources and interfaced with electric power system. The developed model adopts the space vector PWM to fully utilize the capacity of inverter. The interaction of the grid connected micro-sources and the characteristics of the control system parameters are investigated. Micro-sources and micro-grid are implemented using PSCAD/EMTDC. Simulation results show that the proposed model is efficient for studying micro-grid system.

1. 서 론

마이크로그리드는 소형 분산 에너지원(Micro-Source or Distributed Energy Resources : DER)으로 이루어진 분산전원망의 총칭으로, 다수의 수용가들을 위하여 수요지에서 전력을 생산 및 공급하는 기술로 기본적으로 여러 수용자의 부하 및 분산발전기들이 하나의 단위(Cluster)를 형성하게 되는 새로운 개념의 배전망이다[1-4].

마이크로소스는 전력원이 DC 전원을 생산하고, 전압원 인버터(Voltage Source Inverter, VSI)를 사용하여 교류전원을 발생하는 방식을 채택하고 있으며, 일반적으로 DC 입력을 일정한 주파수, 크기, 위상각을 가지는 AC 전압 혹은 전류 형태로 변환하여 출력하게 된다. 다수의 마이크로소스가 마이크로그리드를 형성하면서 계통에 연계 되었을 경우 전력시스템 및 부하에 유효 및 무효전력을 원활히 공급할 수 있어야 한다. 마이크로소스의 제어시스템에는 여러 가지 제어파라미터가 존재하며 마이크로그리드 시스템의 효율적이고 안정적인 운전을 위해서는 다수의 마이크로소스의 개개의 제어 파라미터에 의한 유효 및 무효전력 등의 변동 및 상호작용에 관한 연구가 필요하다.

[1]에서는 전압 자속 백터를 이용한 제어 방식인 DTC(Direct Torque Control) 제어방식을 채용한 마이크로소스 모델을 도입하였으며, [4]에서는 이를 통해 사례연구로서 유효 및 무효전력 전달 특성을 분석하였다. 그런데, PWM 스위칭 기법 중 공간백터 팰스폭변조 방식(SVPWM)은 주어진 직류단 전압에서 가장 큰 교류 전압을 얻을 수 있고, 출력 상선류의 고조파 함유율에서 다른 어떠한 종류의 전압 변조 방식보다도 우수하다고 알려져 있으므로 이를 마이크로소스에 적용 할 경우 높은 효율을 가질 수 있다.[5] 이에 본 연구에서는 SVPWM 방식을 채용한 마이크로소스의 상세스위칭 모델의 제어시스템과 다수의 마이크로소스가 마이크로그리드를 구성하였을 때 이의 특성을 해석하기 위한 시스템 모델을 제안하였다.

개발된 마이크로소스 모델을 바탕으로 계통에 연계된 마이크로그리드 모델을 구성하였다. 구성된 마이크로그리드를 이용하여 각 마이크로소스의 제어시스템 파라미터에 따른 유·무효전력 제어특성을 분석하고 마이크로소스 상호간 미치는 영향을 분석하였다. 제안된 모델은 PSCAD/EMTDC상에서 구현하였으며, 개발된 모델의 유효 및 무효 전력 제어 효과를 시뮬레이션을 통하여 입증하였다.

2. SVPWM을 이용한 마이크로소스 모델링

2.1 마이크로소스의 제어시스템 모델링

제어기내의 무효전력 제어는 무효전력 지정치와 측정된 무효전력을 비교하여 그 차를 PI-block에 입력되는 형태의 구조를 가지고 있다. 제어기의 출력은 요구되는 무효전력을 발생할 수 있는 적당한 인버터 단자 전압 V 를 발생하도록 되어 있다.

유효전력 제어는 지정치 P^* 의 스텝 변환시 원동기(prime mover)의 용답이 이에 순차적으로 움직일 수 없으므로 원동기 정격 불록이 이러한 지연 시간을 고려하여야 한다. 원동기 불록을 통과한 새로운 유효전력 지령치 P_0 는 음수가 될 수 없고, P_{max} 보다 작아야 한다. 왜냐하면, 이 값이 음수가 되면 마이크로소스가 부하로 동작하는 것을 의미하고, 출력 한계를 벗어날 수 없기 때문이다. P_0 와 측정치 전력 P 를 비교하여 그 차이가 PI-block

으로 입력된다. PI-block의 출력은 δ_V 이며, δ_V 와 이웃 모션 전압 위상인 δ_E 의 차인 $\delta_P (= \delta_V - \delta_E)$ 가 유효전력을 결정하게 된다. 각각의 P-I 제어기는 다음과 같은 형태로 표현된다.

$$\begin{aligned} \delta_V &= (K_P + \frac{1}{sT_P})(P^* - P), \\ V_{mag} &= (K_Q + \frac{1}{sT_Q})(Q^* - Q) \end{aligned} \quad (1)$$

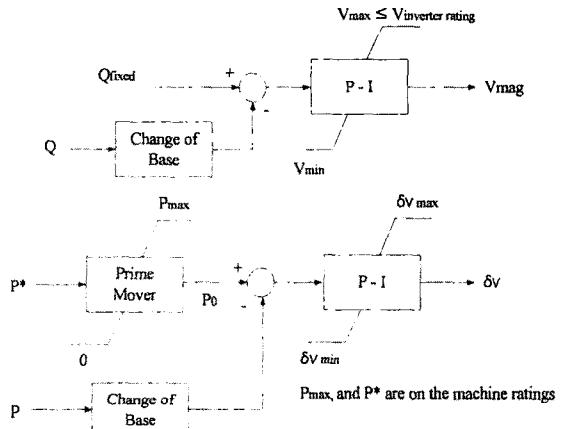


그림 1) P 와 Q 제어기 구성

2.2 마이크로소스의 인버터

마이크로소스의 전력원은 직류이며, 부하에 대해 느린 응답 특성을 가지기 때문에 일정한 전압을 출력하지 못한다. 마이크로소스가 순간적인 부하 변화에 응답이 빠르고, 일정한 전압을 유지하기 위해서 전력원측에 배터리를 연결한다.

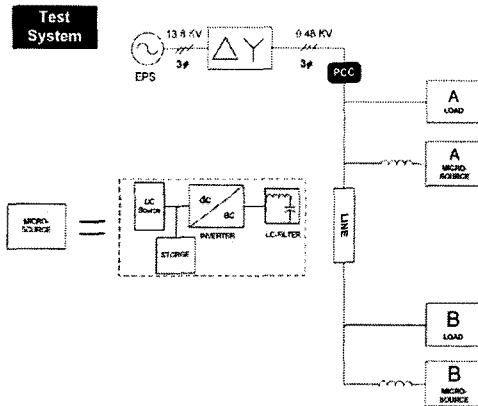
마이크로소스의 전력변환은 3상 half bridge 인버터를 사용한다. 각 상 IGBT와 diode가 2개씩의 조합으로 구성된다. IGBT를 동작시키는 게이팅 인가시간을 계산하기 위한 지령 전압은 그림 1에 나타낸 것과 같이 마이크로소스의 제어기 출력인 전압위상과 크기의 의해 결정된다.

3상 half bridge에서 출력된 3상 전압은 구형파를 출력한다. 이런 구형파는 필터를 통하여 정현파로 될 수 있으므로 마이크로소스의 필터는 LC-필터를 사용하며, 필터를 통하여 출력된 정현파 전압은 계통과 연계되어 유효전력과 무효전력을 전달하기 위해 계통 연계용 인덕터가 필요하다. 인덕터는 인버터의 운전범위와 AC 그리드의 버스 전압을 고려해서 결정되어야 한다[6].

2.3 모델 마이크로그리드 시스템

마이크로소스 간의 상호 작용을 분석하기 위한 모델 마이크로그리드 시스템은 그림 2와 같다.

마이크로소스는 직류전원, 전압원 인버터, 저장장치로 구성된다. EPS(Electric Power System)는 3상 13.8KV 전압원으로 구성하였다. PCC(Point of Common Coupling)는 solid state breaker가 위치하여 EPS로부터 분리 가능하다. 2개의 마이크로소스는 선으로 연결되고 A, B 각각의 부하를 가지게 된다.



〈그림 2〉 모델 마이크로그리드 시스템

3. 사례연구 및 분석

3.1 제어시스템 파라미터 특성 분석

마이크로소스의 유효전력과 무효전력 출력은 상호 결합되어 있어서 유효전력 스텝 시 무효전력 출력이 과도적으로 영향을 받고, 그 반대의 경우도 발생한다. 한 대의 마이크로소스의 특성을 개선 또는 유효전력만 특성을 개선하기 위하여 제어기의 파라미터를 결정하면 오히려 다른 한 대의 마이크로소스의 특성 또는 무효전력의 특성은 나빠지므로 절충점을 찾을 필요가 있다.

PI-제어시스템의 이득 변화에 따른 응답특성 변화를 살펴보면, K_p 를 증가시킬 경우 오버슈트를 줄일 수는 있으나, 상승 특성이 나빠진다. 그리고 상호 결합된 전력의 순간 변화 폭도 증가시키는 역할을 한다. τ_p 를 증가시키면 정착시간을 줄일 수 있으나, 오버슈트가 증가되는 특성을 보인다.

파라미터 결정의 절차는 PI-제어기의 K_p 를 '0'으로 설정하여 비례적분제어기를 적분제어기로 한다. 적분제어기는 시스템 응답의 시정수를 결정하므로 적분제어기의 파라미터인 τ_p 만을 조정하여 적절한 오버슈트, 상승시간, 정착시간을 갖게 설정한다. τ_p 설정 후 K_p 로 오버슈트를 억제시키면서 최대의 상승시간이 되는 K_p 를 설정한다. 이와 같은 절차에서 얻은 적절한 제어기 파라미터를 다음과 같이 결정하였다.

No.1 마이크로소스 PI-controller gain :

$$K_{P1} = 0.479, \tau_{P1} = 0.052, K_{Q1} = 0.178, \tau_{Q1} = 0.13$$

No.2 마이크로소스 PI-controller gain :

$$K_{P2} = 0.479, \tau_{P2} = 0.052, K_{Q2} = 0.178, \tau_{Q2} = 0.13$$

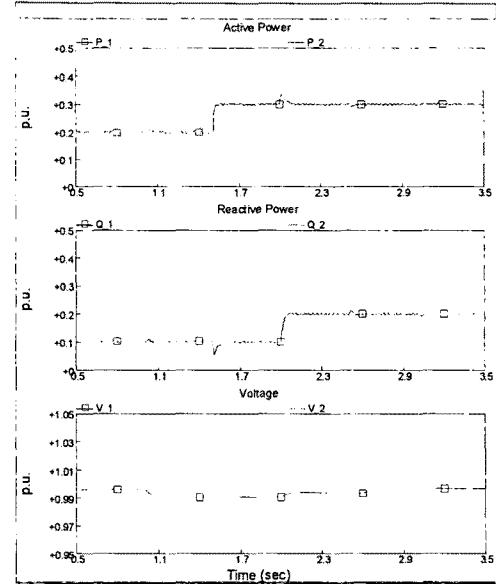
3.2 부하변동시 상세스위칭 모델의 응답

그림 3은 부하 변동 시 각 마이크로소스의 제어시스템 응답특성을 보기 위한 시뮬레이션이다. SVPWM의 스위칭 주파수는 10[kHz]이며, 시뮬레이션 샘플링 시간은 5[μs]이다. 부하 변동이 발생한 경우 각 마이크로소스의 제어 출력 변화와 그로 인한 마이크로그리드 시스템 응답 특성을 시뮬레이션하였다. 정상상태에서 두 대의 마이크로소스가 유효전력은 0.2 p.u., 무효전력은 0.1 p.u.의 출력을 내고 있을 때 2번 마이크로소스와 같이 연결되어 있는 부하의 부하양이 50% 증가하고 각 마이크로소스가 이에 대응하여 각각의 출력을 증가시키는 것을 상정하였다.

이때 그림 3에서 알 수 있듯이 1번 마이크로소스 보다 2번 마이크로소스의 전압 강하가 월등히 많은 것을 알 수 있는데, 이것은 2번 마이크로소스 측의 부하 증가로 인해 EPS와 1번 마이크로소스 측으로부터의 유효전력 전달이 많아짐으로써 선로를 통한 전압강하가 확대된 것에 기인한다.

통상 배전회사의 요구사항으로서 부하 밀단 측에서 전압제어를 할 수 없도록 하는 규정을 반영하여 마이크로소스는 유효전력과 무효전력량만을 제어할 수 있으므로 P 및 Q 제어를 통하여 부하 전압을 보상하는 시나리오를 생각한다. 그림 3에서 보듯이 먼저 부하가 증가하여 각 부하측 전압이 강하되는 것을 볼 수 있고, 1번 마이크로소스의 유효전력 및 무효전력 출력량을 0.3 p.u.와 0.2 p.u.로 증가시키고 나서 2번 마이크로소스의 유효 및 무효전력량을 0.4 p.u.와 0.2 p.u.로 증가시켰을 경우 부하전압을 유지할 수 있음을 알 수 있다. 이때 과도현상을 최소화하기 위하여 먼저 마이크로소스 1의 유효전력 출력을 증가시키고 나서 무효전력 출력을 증가시키며, 이어 마이크로소스 2의 유효전력 출력을 변화시키고 나서 무효전력 출력을 증가시킨다. 이때 각각의 시퀀스의 시간 간격은 과도현상이 충분히 사라지고 나서 이루어지도록 하였다.

그림 3 이외에도 다양한 사례연구를 통해 개발된 마이크로소스 모델을 통하여 부하 변동 등에 대한 마이크로소스 제어와 마이크로그리드의 안정한 운전이 가능함을 확인하였다.



〈그림 3〉 부하 변동 시 마이크로소스의 응답 및 부하 즉 전압 변화

4. 결 론

마이크로그리드 시스템의 효율적이고 안정적인 운전을 위하여 각 마이크로소스 제어시스템의 파라미터 결정 등에 이용될 수 있는 마이크로소스의 모델링에 관하여 연구하였다. 개발된 마이크로소스 모델은 주어진 직류단 전압에서 가장 큰 교류 전압을 얻을 수 있고, 출력 상전류의 고조파 함유율이 우수하다고 알려져 있는 공간벡터 멀스폭변조 기법을 채용하였으며, PSCAD/EMTDC 상에서 구현되었다.

개발된 마이크로소스 모델을 이용하여 계통에 연계된 마이크로그리드 모델을 구성하였다. 마이크로그리드를 구성하는 각 마이크로소스의 제어시스템 파라미터에 따른 유·무효전력 제어특성을 분석하고, 마이크로소스 상호간 미치는 영향을 분석하였다. 부하변동에 대한 영향을 마이크로소스의 전력제어로 보상하는 사례연구를 통하여 제어효과를 검증함으로써, 개발된 모델의 효용성을 확인하였다.

[참 고 문 헌]

- [1] Lasseter, R.H. Piagi, P., "Providing Premium Power through Distributed Resources", Proceedings of the 33rd Annual Hawaii International Conference on System Sciences, 2000, Jan 4-7, Page(s): 1437 -1445.
- [2] Lasseter, R.H. et al, "White Paper on Integration of Distributed Energy Resources. The CERTS MicroGrid Concept," in Consort. Reliability Technology Solutions, 2002, pp. 1-27.
- [3] Lasseter, R.H., "MicroGrids", Power Engineering Society Winter Meeting, 2002. IEEE , Volume: 1 , 27-31 Jan. 2002, Page(s): 305-308 vol.1
- [4] Lasseter, R.H., Piagi, P. "MicroGrid: A Conceptual Solution", Power Electronics Specialist Conference(PESC) '04, Aachen,Germany,20-25, June 2004.
- [5] van der Broeck, H.W. Skudelny, H.-C. Stanke, G.V. "Analysis and Realization of a Pulsewidth Modulator based on Voltage Space Vectors", Industry Applications, IEEE Transactions on, Volume: 24 Issue: 1, Jan.-Feb. 1988, Page(s): 142-150
- [6] 손광명, 김영섭, "Micro-Source의 계통 연계용 인터터 크기 선정에 관한 연구", 한국조명전기설비학회 논문지, 제 19집, 6호, 2005년 9월, Page(s): 52-58.