

# 양자화결합을 갖는 결정론적 볼츠만 머신 학습 알고리즘

## Learning Algorithm for Deterministic Boltzmann Machine with Quantized Connections

박 철 영

대구대학교 정보통신공학부

Cheol-Young Park

Department of Computer & Communication Engineering, Taegu University

E-mail: cypark@biho.taegu.ac.kr

### 요약

본 논문에서는 기존의 결정론적 볼츠만 머신의 학습알고리즘을 수정하여 양자화결합을 갖는 볼츠만 머신에도 적용할 수 있는 알고리즘을 제안한다. 제안한 알고리즘은 2-입력 XOR문제와 3-입력 패리티문제에 적용하여 성능을 분석하였다. 그 결과 하중이 대폭적으로 양자화된 네트워크도 학습이 가능하다는 것과 은닉 뉴런수를 증가시키면 한정된 하중값의 범위로 유지할 수 있다는 것을 보여주었다. 또한 1회에 갱신하는 하중의 갯수  $m_s$ 를 제어함으로써 학습계수를 제어하는 효과가 얻어지는 것을 확인하였다.

### I. 서론

신경회로망의 학습방법으로는 여러 가지 방법이 제안되어 있다. 대표적인 것으로는 Hebb rule[1], 백프로퍼게이션 학습[2] 및 볼츠만머신 학습[3] 등을 들 수 있다. 이들 학습방법의 구체적인 실현방법으로 현시점에서는 네트워크 구성상의 용이함 때문에 범용계산기를 이용하여 적절한 하중값을 계산하는 방법이 일반적이다. 그러나 네트워크의 규모가 증가하면 이 방법은 적합하지 않다.

또한 학습방법은 일반적으로 기본적인 아날로그 하중값을 갖는 신경회로망을 전제로 하지만 실현 할 수 있는 회로망은 유한한 분해능을 갖는다. 따라서 반도체회로 또는 광을 이용한 병렬계산기에 의한 신경회로망의 실현은 그 실현 용이성 때문에 하중값을 양자화한 모델이 제안되어 있으며 학습(하중값 결정법)에 대한 연구도 이루어지고 있다[4]-[6]. 그러나 이것들은 단순히 아날로그 하중값을 양자화하는 것으로, 일반적인 학습법이 적용되지 않으며 네트워

크가 갖고 있는 능력의 저하도 피할 수 없다.

본 연구에서는 양자화결합 신경회로망에 적용 가능하면서 하드웨어화가 용이한 학습알고리즘을 확립한다. 구체적으로는 양자화결합을 갖는 결정론적 볼츠만 머신(deterministic Boltzmann machine)에 적용이 가능한 학습방법을 제안하고 그 성능을 평가한다. 여기서 하중값으로는  $\{\pm 1, 0\}$ 의 세 가지 값을 이용하여 종래의 결정론적 볼츠만 머신의 학습 알고리즘을 양자화 결합 신경회로망에 적용 가능한 형태로 개량하여 하드웨어화가 용이한 적응적 학습알고리즘을 실현한다.

### II. 볼츠만머신 학습

환경  $S$ 가 특정 입출력 패턴을 어떤 확률로 생성한다고 가정하고 볼츠만머신의 입력과 출력 뉴런의 상태를 각각 환경  $S$ 의 입출력 패턴으로 고정시킨다. 여기서 은닉뉴런은 자유롭게 동작시키면 뉴런  $i$ 와 뉴런  $j$ 가 평형상태에서 동시에

1을 출력하는 확률은

$$p_{ij} = \sum_{\alpha, \beta} p(\alpha, \beta) E[x_i x_j | \alpha, \beta] \quad (1)$$

로 표현된다. 여기서  $p(\alpha, \beta)$ 는 환경  $S$ 가 입출력 패턴  $(\alpha, \beta)$ 를 생성하는 확률이고  $E[x_i x_j | \alpha, \beta]$ 는 볼츠만머신의 입력과 출력뉴런의 상태가 각각  $\alpha$ 와  $\beta$ 일 때  $x_i x_j$ 의 기대값이다. 이때 하중값은

$$\Delta w_{ij} = \varepsilon p_{ij} \quad (2)$$

이며  $\varepsilon$ 은 학습계수이다. 이와 같은 동작을 CLAMP phase라 부른다. 다음으로 입력 뉴런만을 고정하고 출력뉴런과 은닉뉴런은 모두 자유롭게 동작시킬 경우 뉴런  $i$ 와  $j$ 가 평형상태에서 동시에 1을 출력하는 확률은

$$p'_{ij} = \sum_{\alpha} p(\alpha) E[x_i x_j | \alpha] \quad (3)$$

로 나타난다. 이때 하중값을 식(4)와 같이 변화시키는 동작을 UNCLAMP phase라 부른다.

$$\Delta w_{ij} = -\varepsilon p'_{ij} \quad (4)$$

이상과 같이 CLAMP phase와 UNCLAMP phase를 반복함으로써 볼츠만머신은 어떤 입력이 주어졌을 때 환경  $S$ 와 같은 확률분포로 그 출력패턴을 생성하게 된다. 이것이 볼츠만머신 학습이다. 여기서 CLAMP phase에 있어서 입력뉴런이 상태  $\alpha$ 을 가질 때 출력뉴런이 상태  $\beta$ 를 가질 조건확률을  $p(\beta | \alpha)$  그리고 UNCLAMP phase에 있어서는  $p'(\beta | \alpha)$ 로 두면 학습은 식(5)의 함수  $G(w)$ 의 최급강하법과 동가가 된다

$$G(w) = \sum_{\alpha, \beta} p(\alpha, \beta) \log \frac{p(\beta | \alpha)}{p'(\beta | \alpha)} \quad (5)$$

$$\frac{G}{w_{ij}} = -\frac{1}{T} (p_{ij} - p'_{ij}) \quad (6)$$

여기서  $G(w)$ 는 Kullback-divergence로  $p_{ij} = p'_{ij}$ 일 때만  $G(w) = 0$ 이고 그 외에는  $G(w) > 0$ 이다. 또한 이상의 확률론적인 값을 평균장 정리를 이용해서 아날로그 값으로 취급하는 것을 결정론적 볼츠만머신(deterministic Boltzmann machine)(이하 DBM이라 약칭함)이라 부른다. DBM은 계산의 용이함 등으로 많이 사용되며 본 논문에서도 이를 사용한다.

### III. 양자화결합 신경회로망에 적용 가능한 학습방법

양자화결합 신경회로망의 학습은 일반적으로 어려우며 양자화된 정도가 클수록 현저하다. 일반적으로 최급강하법에 근거한 알고리즘이 성

공하는 조건의 하나는 학습계수가 충분히 작아야 한다는 것이다. 학습계수가 작을수록 평가함수의 연속적인 기울기를 정확하게 따라가면서 하중값은 갱신되고 하중공간에 있어서 최소점(혹은 극소점)에 수렴하지만, 학습계수가 크고 1회의 갱신량이 큰 경우는 극소점으로의 수렴이 곤란하게 된다. 양자화 결합신경회로망의 학습이 곤란한 이유도 이와 같이 생각할 수 있다.

이상의 검토 결과 하중공간에 있어서 1회의 변화량이 작도록 억제함으로써 양자화 결합신경회로망의 학습성능이 향상되는 것으로 생각할 수 있어서 1회의 갱신에서 변화시키는 하중값의 갯수를 제어하는 학습을 제안한다. 이것은 최급강하법에 근거한 알고리즘에 일반적으로 적용할 수 있는 가능성이 있지만 하드웨어로 실현할 때의 장점 때문에 DBM에 적용하였다. 제안하는 알고리즘은 아래와 같다.

$$\Delta w'_{ij} = (V_i V_j)_c - (V_i V_j)_{uc} \quad (7)$$

$$\Delta w''_{ij} = \begin{cases} +1 & (w'_{ij} > \varepsilon_p) \\ 0 & (|w'_{ij}| \leq \varepsilon_p) \\ -1 & (w'_{ij} < -\varepsilon_p) \end{cases} \quad (8)$$

$$\Delta w_{ij} = \begin{cases} \Delta w'_{ij} & (a_s = 1) \\ 0 & (a_s = 0) \end{cases} \quad (9)$$

여기서  $V_i$ 와  $V_j$ 는 DBM에 있어서 각각 뉴런  $i$ 와  $j$ 의 출력으로  $[-1, 1]$ 의 범위를 가지며 첨자  $c$ 와  $uc$ 는 각각 CLAMP와 UNCLAMP phase를 나타낸다. 식(9)의  $a_s$ 는 확률  $p_s$ 로  $a_s = 1$ 을 가지며 확률  $1 - p_s$ 로  $a_s = 0$ 를 갖는다. 또한 식(9)는 전체 시냅스의 개수가  $n_s$ 일 때 「1회의 갱신에서 임의로 선택한  $m_s (= p_s n_s)$ 개의 하중만 갱신한다」와 같은 의미이다. 볼츠만머신을 채용한 이유는 학습의 극소성 때문이며 이것은 대규모 하드웨어를 실현하는 경우에 유리하다.

### IV. 시뮬레이션

제한한 학습알고리즘을 검증하기 위하여 컴퓨터시뮬레이션을 수행하였다. 네트워크는 바이어스뉴런을 포함하는 3층의 DBM 네트워크를 이용하였다. 하중은  $\{+1, 0, -1\}$ 의 3가지 값으로 된 양자화결합으로 식(9)의 부분은 확률  $p_s$ 가 아니라, 갱신되는 하중의 갯수  $m_s$ 로 제어된다. 또한 뉴런의 모델로서 운동방정식은 연속시간의 미분방정식을 이용하고 그 활성화 함수로는

hyperbolic-tangent를 이용하였다.

학습방식으로서 on-line 방식을 사용한다. on-line 방식의 양자화결합 네트워크의 경우 CLAMP와 UNCLAMP의 두 가지 phase를 한 조로 하여 1회의 하중갱신을 함으로써 학습수렴을 촉진한다. 학습수렴의 판단으로는 자승평균오차(root mean square error)가 1%이하인 것을 정답으로 하며, 정답률 99% 이상인 상태가 학습이 계속되어도 일정시간(10스텝)유지되는 경우에 학습이 성공하여 수렴하였다고 판단한다.

먼저 2입력 XOR 문제에 제안된 알고리즘을 적용하였다. 초기상태로 뉴런의 막전위에 해당하는 변수(식(11)의  $u_i$ )를  $[-T, T]$  범위의 균일 난수로 설정함으로써 다양한 초기상태에 대해 살펴본다. 입력, 출력 그리고 바이어스 뉴런의 수를 각각 2, 1, 1로 하고 갱신하는 하중의 갯수  $m_s=1$ 일 때 은닉뉴런의 수에 대한 학습수렴률을 그림 2에 나타낸다. 일반 DBM네트워크의 경우 은닉뉴런의 수가 2개일 때 거의 100%에 가까운 학습수렴율을 나타내고 있다. 같은 조건으로 양자화결합 네트워크에서는 은닉뉴런의 수가 4개 이상에서 동등한 수렴율이 달성되는 것을 알 수 있다. 이 결과는 하중이 대폭적으로 양자화된 네트워크도 학습이 가능하다는 것과 또한 은닉 뉴런수를 증가시키면 한정된 하중값의 범위로 유지할 수 있는 것을 나타내고 있다.

볼츠만머신에 simulated annealing의 기법을 도입한 경우에 대해서 다음에 설명한다. 온도

$T$ 는 단순히 변수  $u_i$ 의 초기 설정시 균일난수의 범위를  $[-\frac{1}{10}T, +\frac{1}{10}T]$ 로 충분히 작게 하여 2단계의 온도의 simulated annealing을 행한다. 그 결과 양자화결합 네트워크, 일반 DBM의 모두 그림 3에 나타낸 것과 같이 학습수렴율이 개선되는 것을 알 수 있다.

다음은 3 입력 패리티문제에 대하여 알고리즘을 적용하였다. simulated annealing을 적용하지 않은 경우의 학습수렴률을 그림 4에 그리고 적용한 경우의 수렴률을 그림 5에 각각 나타내었다. 그래프에서 2입력 XOR 문제의 경우와 유사하다고 할 수 있다. 마지막으로 simulated annealing이 있는 조건으로 입력층-은닉층-출력층의 뉴런수를 각각 3-4-1로 하고 바이어스뉴런의 수를 1로 한 네트워크에 3입력

패리티문제를 학습시키는 경우에 학습수렴까지 걸리는 시간을 검토하였다. 그림 6은 100%의 수렴률을 달성하는 조건으로 1회에 갱신하는 하중의 갯수( $m_s$ )에 대한 학습수렴까지 걸리는 평균 스텝수를 나타낸 것이다. 그림 7에  $m_s$ 의 최적값(=6)과  $m_s=1$ 인 경우의 양자화결합네트워크 및 일반 DBM학습에 대한 스텝수의 분포를 각각 나타낸다. 평균값으로 비교하면  $m_s=1$ 의 경우는 일반 DBM의 약 4.6배 그리고  $m_s=6$ 인 경우는 일반 DBM의 약 1.3배의 스텝수에서 학습이 수렴되고 있다. 이것은 일반 최급강화법을 이용한 학습에서 학습계수를 변화시킨 경우의 동작과 정성적으로 일치한다. 이는 파라미터  $m_s$ (혹은  $p_s$ )를 제어함으로써 학습계수를 제어하는 효과가 얻어지는 것을 나타낸다.

## V. 결론

본 논문에서는 기존의 결정론적 볼츠만 머신의 학습알고리즘을 수정하여 양자화결합을 갖는 볼츠만 머신에도 적용할 수 있는 알고리즘을 제안하였다. 제안한 알고리즘을 2-입력 XOR문제와 3-입력 패리티문제에 적용하여 성능을 분석하였다. 그 결과 하중이 대폭적으로 양자화된 네트워크도 학습이 가능하다는 것과 은닉 뉴런수를 증가시키면 한정된 하중값의 범위로 유지할 수 있는 것을 보여주었다. 또한, 1회에 갱신하는 하중의 갯수  $m_s$ 를 제어함으로써 학습계수를 제어하는 효과가 얻어지는 것을 확인하였다.

## VI. 참고문헌

- [1] Hebb, "The Organization of behavior", Wiley, 1949.
- [2] D. E. Rumelhart, G. E. Hinton, and R. J. Williams, "Learning representations by back propagating errors", Nature, vol. 323, pp. 533-536, 1986.
- [3] G. E. Hinton, and T. J. Sejnowski, "Learning and relearning in Boltzmann machines", Parallel distributed processing, vol. 1, pp. 282-317, 1986.
- [4] V. Michel, S. Bruno, M. V. Andre, and G. A. J. Paul, "Neural Networks for

High-Storage Capacity Content-Addressable Memory: VLSI Circuit and Learning Algorithm", IEEE Journal of Solid-State Circuits, vol. 24, no. 3, pp. 562-569, 1989.

[5] P. Chung, C. Tsai, and Y. Sun, "Characteristics of Hebbian-Type Associate Memories with Quantized Interconnections", IEEE Trans. Circuits Sys., vol. 41, no. 2, pp. 168-171, 1994.

[6] H. Mizutani, "A weighting method for the Hopfield neural networks which have discrete weights", IEICE Trans. vol. J78-A, no. 9, pp.1111-1118, 1995.

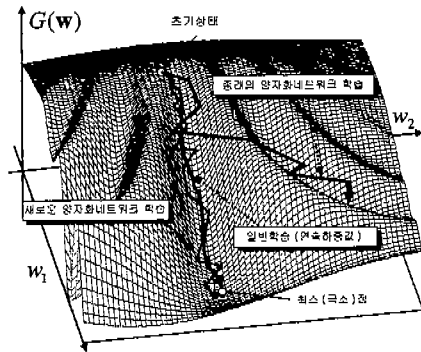


그림 1. 하중공간에서의 최급강하법의 개념도

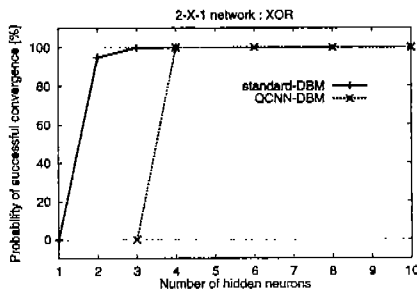


그림 2. 2-입력 XOR 문제의 학습수렴율 (annealing 미적용)

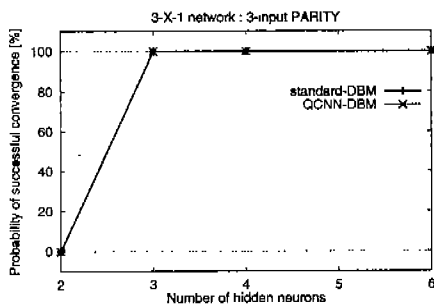


그림 3. 2-입력 XOR 문제의 학습수렴율 (annealing 적용)

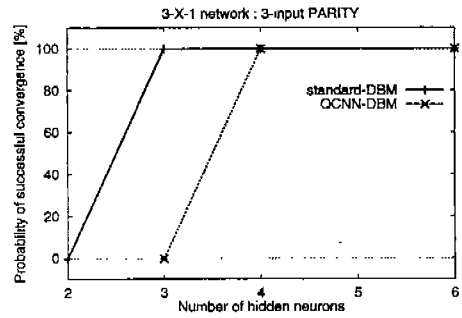


그림 4. 3-입력 Parity 문제의 학습수렴율 (annealing 적용)

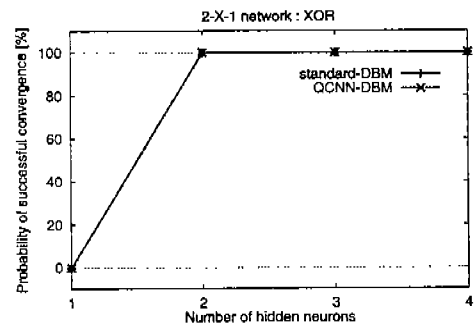


그림 5. 3-입력 Parity 문제의 학습수렴율 (annealing 미적용)

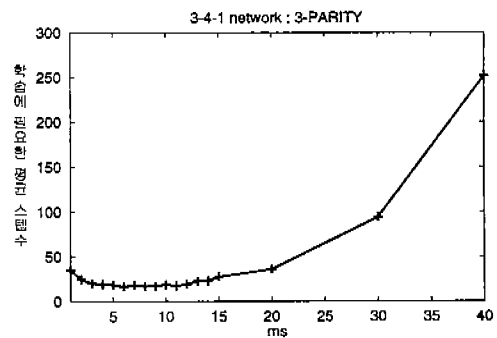


그림 6.  $m_s$ 에 대한 학습수렴에 걸리는 평균스텝수

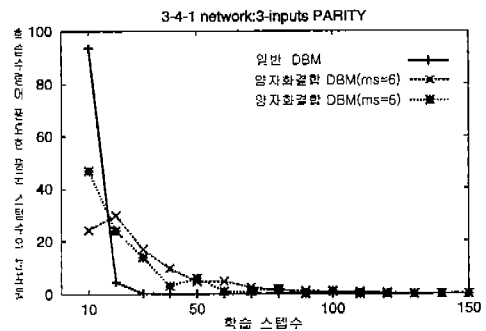


그림 7. 학습 스텝수의 분포